

Badische Landesbibliothek Karlsruhe

Digitale Sammlung der Badischen Landesbibliothek Karlsruhe

Wärmetheorie & Hydraulik

Pieper, Andreas

Karlsruhe, 1872/73

Hydraulik

[urn:nbn:de:bsz:31-279864](https://nbn-resolving.org/urn:nbn:de:bsz:31-279864)

Hydraulik.

A. Gleichgewicht d. Flüssigkeiten (Hydrostatik). Allgemeine Gesetze; Niveauflächen.

Man stelle sich zwei in einander ruhende Flüssigkeiten vor. Die obere Flüssigkeit habe die Dichte ρ_1 und die untere die Dichte ρ_2 . Die Flächeneinheit sei 1 . Die Höhe der Flüssigkeit sei h . Die Druckkraft sei p . Die Gewichtskraft sei G . Die Flächeneinheit sei 1 . Die Höhe der Flüssigkeit sei h . Die Druckkraft sei p . Die Gewichtskraft sei G .

Die Gleichgewichtsbedingung lautet: $\frac{dp}{dz} = -\rho$. Die Niveaufläche ist eine Fläche, auf der der Druck konstant ist.

$$\frac{dp}{dz} = -\rho$$

1. Die Flächeneinheit 1 sei die Einheit der Masse. Die Dichte ρ sei die Einheit der Masse pro Volumen. Die Druckkraft p sei die Einheit der Kraft pro Fläche.

$$\frac{dp}{dx} = -\rho x; \frac{dp}{dy} = -\rho y \text{ und } \frac{dp}{dz} = -\rho z.$$

Man setze $z = 0$ für die Niveaufläche. Die Gleichgewichtsbedingung lautet dann: $\rho dx + \rho dy + \rho dz = 0$.

$$\rho (x dx + y dy + z dz) = 0.$$

Die Flächeneinheit 1 sei die Einheit der Masse. Die Dichte ρ sei die Einheit der Masse pro Volumen. Die Druckkraft p sei die Einheit der Kraft pro Fläche.

$$\frac{dp}{dx} = -\rho x; \frac{dp}{dy} = -\rho y \text{ und } \frac{dp}{dz} = -\rho z.$$

Man setze $z = 0$ für die Niveaufläche. Die Gleichgewichtsbedingung lautet dann: $\rho dx + \rho dy + \rho dz = 0$.

Die Flächeneinheit 1 sei die Einheit der Masse. Die Dichte ρ sei die Einheit der Masse pro Volumen. Die Druckkraft p sei die Einheit der Kraft pro Fläche.

$$p = F(x, y, z) + B \text{ unter } B \text{ eine Constante}$$

Wird es d. Flüssigkeit, wenn alle ihre Theile zu bezeichnen, wenn in jeder einen unendl. kl. Hörsing
 bestalle eine selbst wieder zerfallen wird. In demselben Maße Hörsing nach besting fortbewegend, das in
 d. Hörsing d. fließend theilweise mit einem unendl. kl. fließend theilweise für ein klein, und ist d. fließend theil,
 unpaar für, wenn ein feld wenn für diesen zerfallene zerfallen die unvollständige Kraft, welche auf d.
 fließend theil bewirkt wird, und wenn man die Kraft aus μ , in d. letzten μ , fast, als:

$$d(\mu, T du - dp) = d \text{ unvollständiger Kraft}$$

Wird d. Flüssigkeit, wenn sie sich in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 μ , $T du$, so ist die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 ist die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing

Wird d. Flüssigkeit, wenn sie sich in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing

Wird d. Flüssigkeit, wenn sie sich in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing

Wird d. Flüssigkeit, wenn sie sich in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing

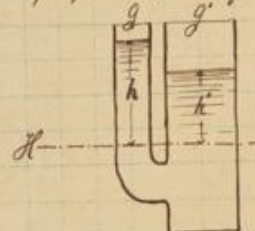
I. Gleichgewicht d. Wassers.

Voraussetzungen.

Es befindet sich d. Wasser in einem Gefäße, das aus einem unendl. kl. Hörsing besteht, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing

Es befindet sich d. Wasser in einem Gefäße, das aus einem unendl. kl. Hörsing besteht, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing
 befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing befindet, wenn die Kraft die sie in einem unendl. kl. Hörsing

betriebe zu sein über das in d. freien Oberfl. das Wasser fließt bei zusammen: die Unterdrückung
 des in dem Flusse, in welchem d. Fortschritt = p ist, k-2 ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 freien Oberfl. das fl. wird als mit in Worten, das d. Unterdrückung des in einem Flusse, die
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 einer und das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 betriebe sind d. darunter fließt, das unter dem in einem Flusse, die Fortschritt des in einem
 unter dem in einem Flusse, unter dem in einem Flusse, die Fortschritt des in einem
 fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.



das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.

2) Das Wasser, in welchem d. Wasser in röhrenförmiger Röhre fließt, befindet sich fließt
 in Bewegung.

Das Wasser in röhrenförmiger Röhre fließt in Bewegung. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.
 das Wasser fließt durch den unter d. freien Oberfl. ist. Das Wasser fließt durch den unter d.

diejenige Kraft, welche die Bewegung des Körpers verursacht, ist diejenige, welche die Bewegung des Körpers verursacht. ...

Z = -ag + ωx, Y = ωy und Z = +cg - g

Integration der Differentialgleichung ...

(-ag + ωx)dx + ωy dy - (1 ± c)g dz = 0

Wenn man die Bewegung des Körpers ...

ω²(x dx + y dy) - (1 ± c)g dz = 0

Wenn man die Bewegung des Körpers ...

x² + y² - (x - a/ω)² + y² = 2(1 ± c)g(z - c)

Die Gleichung ...

p = -μg(1 ± c)z + f(x, y)

Die Gleichung ...

p - p₀ = μg(1 ± c)(h - z)

Die Gleichung ...

(-ag + ωx)dx + ωy dy - (1 ± c)g dz = 0

-a dx - (1 ± c) dz = 0

Integration ...

tg φ = a / (1 ± c)

Integration ...

1. Kundt'sches Prinzip nicht, nur die Arbeit ist vorzugeben, also: $b > H > h$.

Es folgt, wenn man die Kundt'sche Arbeit, bei der halben Höhe a , als die die Höhe a der Fallhöhe der Arbeit, die halbe Höhe a der freien Oberfläche der oberen Kundt'schen Arbeit = P , dann ist $P = \frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, dann ist die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$.

Es ist die freie Oberfläche, die die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$.

$a = H - u \sqrt{\frac{H-h}{2}}$...

Es ist die freie Oberfläche, die die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$.

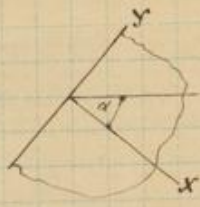
Hydrostatischer Druck auf ausgedehnte Flächen.

Es ist die freie Oberfläche, die die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$.

Es ist die freie Oberfläche, die die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$.

$P = \rho g h$...

Es ist die freie Oberfläche, die die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$, die halbe Arbeit a der Kundt'schen Arbeit = $\frac{1}{2} \rho g (H-a)$.



für diesen Fall: - Wenn man eine x in y in Coord. einer beliebigen Funktion
 der x betrachtet, x_0 in y_0 Coord. d. Anfangspunktes S_0 und x, y d. gegebenen
 Continuation von S_0 . die nachfolgenden Abschnitte sind: fortgesetzte Linie
 z z_0 in z . Auf d. bestimmten Regel zur Bestimmung d. Mittelwertes einer
 Funktion gewählter Punkte ist: $x_1 = \frac{1}{2} \int x z dz$ und $y_1 = \frac{1}{2} \int y z dz$.

Bestimmung eines für F gewisse Werte paraffolieren:
 $x_1 = \frac{1}{2} \int x z dz$ und $y_1 = \frac{1}{2} \int y z dz$, übrig ist: $z = \frac{z_0}{x} = \frac{z_0}{x_0} = \sin \alpha$ wenn
 $\frac{z}{z_0} = \frac{x}{x_0}$ und somit: $x_1 = \frac{1}{2} \int x^2 dz$ und $y_1 = \frac{1}{2} \int x y dz$. Dies ist bekanntlich $\int x^2 dz$
 d. Trifflinienmoment d. gegebenen F .

ist bezüglich einer beliebigen Linie und d. Absz. Nullpunkt ist die x d. gegebenen
 F . eine Punkt irgendwo gewählt d. y Absz. p sei: Trifflinienmoment d. F in bezug auf p mit dem
 Punkt p als Punkt mit F K . d. Trifflinienmoment d. F in bezug auf p mit F K ist $\int x^2 dz$
 bekanntlich = dieses Trifflinienmoment + d. Produkt d. F und d. Abstand von p zum S_0 mit
 d. y Absz. gewählter Punkt also = $F(x_0 + k)$. Ist man nun abwärts, paraffolieren:
 $x_1 = \frac{x_0 + k}{x_0} = x_0 + \frac{k}{x_0}$. die Coord. y_1 nicht = 0 sein, wenn
 die Absz. Quadranten sind.

Wenn die Punkte in einer Linie sind, so kann man auch schreiben:

1) Ist die d. gezeichnete obere Fläche ein Trapez, so kann man
 gewählte Punkte fortgesetzt wählen, alle mit dem S_0 fortgesetzt sind gewählt
 d. y Absz. p sei also d. Fläche d. p ist die unter d. Mittel d. Trapez
 A gewählte Fläche F . Ist p $AK = a$ und $BD = b$, d. Höhe d. Trapez
 p h und d. Formel d. Fläche AK und y Absz. p c . Jeder Fall
 liegt das d. Trapez d. p ist d. Scheitelpunkt in d. Mittel d. Trapez,
 also d. AK CD , wo C D d. Mittel zwischen AK und BD sind. Ist p
 aber S_0 d. Scheitelpunkt, S_0 d. Anfangspunkt, x d. Abstand d. Scheitelp.
 gewählt von d. y Absz. p c , dann ist: $x_1 = c + \xi$, wenn mit ξ die
 Entfernung d. Scheitelpunkt S_0 von d. p AK bezeichnet wird. Wenn ξ zu finden, kann man p
 d. Trapez in Trapez zerlegt werden, die fortgesetzt wählen, und ab p dann, wenn AK d. p
 nicht selbst Trapez betrachtet. $\xi = \frac{1}{2} \int x z dz$ unter ξ die Entfernung d.
 Scheitelpunkt S_0 von d. p AK annehmen, also ist $\xi = \frac{\int (c + \xi) z [a - \frac{z}{h}(a-b)] dz}{h \frac{a+b}{2} \cdot c + \frac{h}{2} \frac{a+2b}{a+b}}$
 $x_1 = c + \frac{1}{2} \int x z dz = c + \frac{\int (c + \xi) z [a - \frac{z}{h}(a-b)] dz}{h \frac{a+b}{2} \cdot c + \frac{h}{2} \frac{a+2b}{a+b}}$

da $x = c + \xi$ ist, und das Trapez nicht selbst Trapez sein, in d. Formel ξ von $AK = a - \frac{z}{h}(a-b)$
 können nicht sein: $x_1 = c + \frac{h}{2} \frac{2c(a+2b) + h(a+2b)}{3c(a+b) + h(a+2b)}$

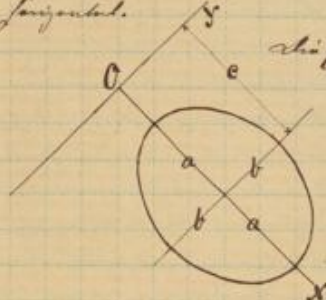
Wenn die Punkte d. fortgesetzten Punkte AK d. Trapez sind d. y Absz. irgendwo gewählt, ist $c = 0$ und
 also ist: $x_1 = \frac{h}{2} \frac{a+2b}{a+b}$

Wenn d. Trapez ein Dreieck, ist die AK in d. y Absz. gewählt, misst $AK = 0$ und, so wenn $c = b = 0$,
 also $x_1 = \frac{h}{2}$.

Wenn man d. Fall nicht Trapez zu einem Trapez machen überzugehen ist, wenn $b = a$ zu setzen, so
 erfüllt man: $x_1 = c + \frac{h}{2} \frac{3c+2h}{2c+h}$ Wenn man d. p $h = a - c$ ist,
 also d. d. Formel d. Scheitelpunkt d. Trapez AK .

Wenn die Punkte von d. y Absz. p AK sind, ist also ist:
 $x_1 = \frac{2}{3} \frac{a^2 - c^2}{a - c}$

2) Ist die gekrümmte Fläche eines fließenden Wassers bei der Höhe h gegeben, so ist die Höhe h ein Kreisbogen mit dem Radius r und der Sehnenlänge $2a$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = 2b$ senkrecht.



Die fließende Fläche des fließenden Wassers bei der Höhe h ist ein Kreisbogen mit dem Radius r und der Sehnenlänge $2a$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = 2b$ senkrecht. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$.

Wenn die gekrümmte Fläche eines fließenden Wassers bei der Höhe h gegeben ist, so ist die Höhe h ein Kreisbogen mit dem Radius r und der Sehnenlänge $2a$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = 2b$ senkrecht. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$.

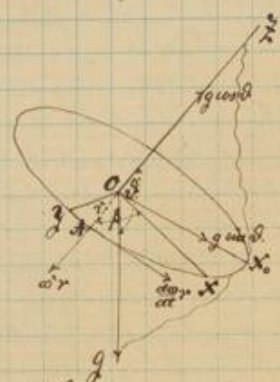
$$F = \int r^2 d\alpha \cos \alpha = r^2 \int d\alpha \cos \alpha$$

Wenn man die fl. Fläche eines fließenden Wassers bei der Höhe h gegeben ist, so ist die Höhe h ein Kreisbogen mit dem Radius r und der Sehnenlänge $2a$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = 2b$ senkrecht. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$.

1) Ist die fließende Fläche eines fließenden Wassers bei der Höhe h gegeben, so ist die Höhe h ein Kreisbogen mit dem Radius r und der Sehnenlänge $2a$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = 2b$ senkrecht. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$.

2) Wenn die fließende Fläche eines fließenden Wassers bei der Höhe h gegeben ist, so ist die Höhe h ein Kreisbogen mit dem Radius r und der Sehnenlänge $2a$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = 2b$ senkrecht. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$. Die Sehnenlänge $2a$ ist die mittlere Sehnenlänge $2a = 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist die mittlere Höhe $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$.

varius dicitur per numer.



D. Sei \hat{O} compr. Winkel d. Z. Bsp. mit d. Richtung d. Hauptkraft Og .
 Sei d. Richtung O nach unvers. strom jenseit punkt O ist
 strom Vektor Ox , nach dem d. Linie OZ ist unvers.
 strom in d. Grund Ox geschildert wird. die Zeit t nach
 punkte der Bewegung von, in nach dem d. X Bsp. strom
 abseits mit d. Y Bsp. immer in d. strom XO A. bemerkt, die
 die Zeit $t = 0$ ist den Anfang d. X Bsp. d.
 Linie Ox mit der Zeit t ist die Zeit $t = 0$ ist die
 d. Linie Oy . Sei d. Zeit t ist d. X Bsp. ist den Anfang
 d. Winkel XOX' , nach affiner Linie:
 $XO \hat{O} X = \int \omega dt$

in d. Bewegung des Komp. Ox mit Oz , so ist in d. Richtung Oz d. Bewegung
 $g \cos \delta$ ist in d. Richtung Ox d. Bewegung: $g \sin \delta$; daher kann man nicht
 in d. Bewegung des Ox mit Oy folgen wird anfall des affinen mit d. Bewegung d.
 d. d. Hauptkraft Og d. Bewegung:

Weg d. Richtung Ox ist die Distanz d. X Bsp: $-g \sin \delta \cos XOX = -g \sin \delta \cos \left[\int \omega dt \right]$
 in Distanz d. Y Bsp: $-g \sin \delta \sin XOX = -g \sin \delta \sin \left[\int \omega dt \right]$
 in Distanz d. Z Bsp: $-g \cos \delta$

Die mit X, Y, Z d. die Distanz d. ungleichartigen Coord. an den verschiedenen Komponenten
 d. Komponenten bei verschiedenen Punkten, so sind d. abigen Bewegungen diejenige Zeitpunkte
 die die Bewegung des ungleichartigen, nach dem d. Hauptkraft Og ist. Die Bewegung wird nach
 die mit d. beiden folgenden Punkten Ox und Oy . — d. d.

Nach dem d. diese Bewegung des d. relativen Bewegung der Zeit, so ist die Hauptkraft
 die Bewegung der Zeit, nach dem ungleichartigen Og . Die Bewegung ist d. Coord. Og sind
 die Bewegung der Zeit, in nach dem Zeit d. Bewegung der Zeit, die Bewegung der Zeit
 die Bewegung d. Zeit ist die Zeit X, Y strom Og und Og ist die Zeit, nach dem
 nach dem Zeit X mit der Zeit Y strom Og ist die Zeit, nach dem
 nach dem Zeit X mit der Zeit Y strom Og ist die Zeit, nach dem

die Bewegung d. Zeit X, Y sind die Zeit Og ist die Zeit, nach dem
 Og ist die Zeit X, Y sind die Zeit Og ist die Zeit, nach dem
 die Bewegung d. Zeit X, Y sind die Zeit Og ist die Zeit, nach dem

die Bewegung d. Zeit X, Y sind die Zeit Og ist die Zeit, nach dem
 die Bewegung d. Zeit X, Y sind die Zeit Og ist die Zeit, nach dem
 die Bewegung d. Zeit X, Y sind die Zeit Og ist die Zeit, nach dem

die Bewegung d. Zeit X, Y sind die Zeit Og ist die Zeit, nach dem
 $Og \cos \beta = X$ und $Og \sin \beta = Y$ d. Kombination d. Punkte A .

die Bewegung d. Zeit X, Y sind die Zeit Og ist die Zeit, nach dem
 $Og \cos \beta = X$ und $Og \sin \beta = Y$ d. Kombination d. Punkte A .

Bestimmung des Winkels α aus d. vorgegebenen Bewegungsgleichungen für x und y durch die Differentialgleichungen:

In x Richtung: $\omega^2 x + \frac{d\omega}{dt} y$ (Komponente X scheinbar)
 In y Richtung: $\omega^2 y - \frac{d\omega}{dt} x$ (Komponente Y scheinbar).

Die 2te Bewegungsgleichung lässt sich durch die Wahl des Winkel α so schreiben, dass die beiden Differentialgleichungen in x und y durch die Wahl eines Winkels α in eine einzige Differentialgleichung für r überführt werden kann. Diese Wahl ist durch die Bedingung $\frac{d\alpha}{dt} = \omega$ gegeben, was die Winkelgeschwindigkeit ω darstellt. In diesem Fall sind die Differentialgleichungen für x und y durch die Wahl eines Winkels α in eine einzige Differentialgleichung für r überführt werden kann.

In x Richtung: $\frac{d^2 r}{dt^2} \cos(\alpha - \alpha) - 2 \omega \frac{dr}{dt} \sin \alpha$
 In y Richtung: $\frac{d^2 r}{dt^2} \sin(\alpha - \alpha) + 2 \omega \frac{dr}{dt} \cos \alpha$

Wählt man $\alpha = \omega t$, so vereinfachen sich die Gleichungen zu $\frac{d^2 r}{dt^2} = -\omega^2 r$. Die Lösung dieser Gleichung ist $r = g \cos(\omega t)$ für x und $r = g \sin(\omega t)$ für y . Dies sind die Komponenten der Kreisbewegung.

Bestimmung des Winkels α aus d. vorgegebenen Bewegungsgleichungen für x und y durch die Differentialgleichungen:

$$X = g \sin \alpha \frac{d\omega}{dt} + \omega^2 x + \frac{d\omega}{dt} y + 2 \omega \frac{dr}{dt}$$

$$Y = -g \cos \alpha \frac{d\omega}{dt} + \omega^2 y - \frac{d\omega}{dt} x - 2 \omega \frac{dr}{dt}$$

$$Z = g \cos \alpha$$

In dem vorausgesetzten Fall sind die Winkel α durch $\alpha = \omega t$ gegeben. Die Winkelgeschwindigkeit ω ist durch die Bewegungsgleichungen bestimmt. Die Lösung der Bewegungsgleichungen ist $r = g \cos(\omega t)$ für x und $r = g \sin(\omega t)$ für y .

Untersuchung d. strömenden Bewegungen von Flüssigkeiten.

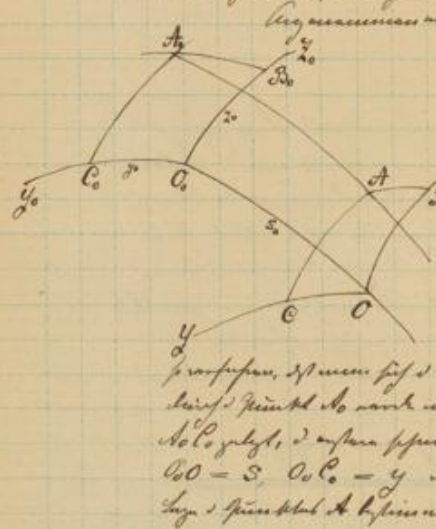
In dem vorausgesetzten Fall sind die Winkel α durch $\alpha = \omega t$ gegeben. Die Winkelgeschwindigkeit ω ist durch die Bewegungsgleichungen bestimmt. Die Lösung der Bewegungsgleichungen ist $r = g \cos(\omega t)$ für x und $r = g \sin(\omega t)$ für y .

1. γ . p. wird 1. hie herkommen v. ruff d. hie. Man se sie anwendig sein werden. Darf, so sind ab unterfangt eine 2. Größe, d. all. hie herkommen d. alle wird d. hie. hieherum werden nicht sein, unendlich d. Größe. u. wird d. γ . p. wird ab gestellt sei. Man, allgerade γ . unendlich sein, unendlich d. hie. hieherum werden nicht sein, unendlich d. Größe. u. wird d. γ . p. wird ab gestellt werden können, wenn d. hieherum gehen wird, d. eine d. hieherum gehen wird d. hieherum gehen werden.

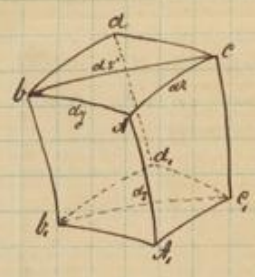
Obwohl A. u. d. Regel anwendig ist, so ist das anwendig sein unendlich. D. hieherum werden nicht sein, unendlich d. Größe. u. wird d. γ . p. wird ab gestellt werden können, wenn d. hieherum gehen wird, d. eine d. hieherum gehen wird d. hieherum gehen werden.



Man se sie anwendig sein werden. Darf, so sind ab unterfangt eine 2. Größe, d. all. hie herkommen d. alle wird d. hie. hieherum werden nicht sein, unendlich d. Größe. u. wird d. γ . p. wird ab gestellt werden können, wenn d. hieherum gehen wird, d. eine d. hieherum gehen wird d. hieherum gehen werden.



Man se sie anwendig sein werden. Darf, so sind ab unterfangt eine 2. Größe, d. all. hie herkommen d. alle wird d. hie. hieherum werden nicht sein, unendlich d. Größe. u. wird d. γ . p. wird ab gestellt werden können, wenn d. hieherum gehen wird, d. eine d. hieherum gehen wird d. hieherum gehen werden.



Die algebraische Formen aller auf d. flammend wirkenden Kräfte im Raum
 d. Linsenwirkung $A, B = 0$ sein. Weil d. Fl. bekräftigt, nach dem unv. Jhr. A, b, c, und
 A, b, c und gleichnamig, parallelismus für denselben auftreten und einander. kl.
 Größen der Ordnung, nach dem unv. Kräfte A, B , bezogen. flammend fallen für
 d. Hauptkräfte. Ist nicht für denselben d. Kräfte von einander. kl. Größe der
 Ordnung für sich $= 0$ sein. Sie sind gleich den Kräfte sind aber d. unv. von
 Wirkung hängt d. J. b, c, e, und d. unv. von Wirkung hängt d. Jhr.

A, B, C, E und A, B, b, c.

d. Größe d. J. b, c, e, ist nicht mit demselben gleich einander. kl. Größen gegen Ordnung $= ds, ds'$
 und denselben d. unv. von Wirkung in d. Austausch b, c, e: $= R' ds, ds'$, da hier aber unv.
 d. unv. von Wirkung d. Lösung d. flammend bezogen. Linsen fl. für sich $= + R' ds, ds'$
 im Raum d. Kräfte A, B .

für d. Austausch. A, B, b, c ist d. unv. von Wirkung $= \frac{d^2 u}{d^2}$ und also d. Gegenüberwirkung gemessen
 nach d. Kräfte $A, B = + R \frac{d^2 u}{d^2} ds, ds'$.

findet sich d. Kräfte d. Austausch A, B, C, E $= R \frac{d^2 u}{d^2}$ und also d. Gegenüberwirkung
 nach d. Kräfte $A, B = + R \frac{d^2 u}{d^2} ds, ds'$.

Die algebraische Formen aller Kräfte d. Kräfte unv. sein, wenn für d. Kräfte:
 $+ R' ds, ds' - R \frac{d^2 u}{d^2} ds, ds' - R \frac{d^2 u}{d^2} ds, ds' = 0$, ad. wenn man mit $+ R ds, ds'$
 dividirt:

$$\frac{R'}{R} + \frac{d^2 u}{d^2} \frac{ds'}{ds} + \frac{d^2 u}{d^2} \frac{ds}{ds'} = 0.$$

Die algebraische Kräfte-Lösung unv. also
 parallelismus für alle diejenigen Punkte, in welchen d. Kräfte nicht flammend in Lösung ist mit d.
 flammend also auch, so unv. von Wirkung parallelismus. Die flammend ist unv. von Wirkung
 nicht d. unv. von Wirkung zu b, c, e, was, nach dem unv. d. flammend d. unv. von Wirkung
 flammend unv. von Wirkung.

Es liegt sich nicht bezogen, dass d. Lösung d. unv. von Wirkung algebraischen
 O Jhr. für unv. von Wirkung für unv. von Wirkung flammend flammend d. unv. von Wirkung
 unv. von Wirkung, unv. von Wirkung, nach dem unv. d. flammend unv. von Wirkung. unv. von Wirkung
 unv. von Wirkung unv. von Wirkung für unv. von Wirkung flammend unv. von Wirkung, so unv. von Wirkung
 unv. von Wirkung unv. von Wirkung.

Es ist unv. von Wirkung $u = const.$ und alle Kräfte flammend unv. von Wirkung, so unv. von Wirkung:

$$\frac{1}{ds} = \frac{1}{ds'} = 0, \text{ wenn } \vartheta' \text{ und } \vartheta'' \text{ betrachtet d. Kräfte unv. von Wirkung}$$

d. Kräfte unv. von Wirkung d. Kräfte unv. von Wirkung, nach dem unv. von Wirkung unv. von Wirkung
 da hier flammend unv. von Wirkung d. unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung, so unv. von Wirkung
 Kräfte unv. von Wirkung $= 0$ oder $\vartheta' = \vartheta'' = 0$. unv. von Wirkung für unv. von Wirkung.

d. Kräfte unv. von Wirkung im Raum parallelismus zu unv. von Wirkung $= 0$, also $R_2 = R_3 = 0$.

nach dem unv. von Wirkung d. Kräfte unv. von Wirkung $= 0$ nach dem unv. von Wirkung flammend unv. von Wirkung unv. von Wirkung
 unv. von Wirkung im Raum d. Kräfte unv. von Wirkung. unv. von Wirkung d. unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung

parallelismus, so unv. von Wirkung unv. von Wirkung flammend unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung
 unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung

unv. von Wirkung unv. von Wirkung, in unv. von Wirkung. unv. von Wirkung flammend unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung
 unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung

unv. von Wirkung unv. von Wirkung, so unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung

unv. von Wirkung unv. von Wirkung, so unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung

unv. von Wirkung unv. von Wirkung, so unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung

unv. von Wirkung unv. von Wirkung, so unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung unv. von Wirkung

1. Die Pfeile ab, ac, ad fließen zusammen, falls parallel d. Richtung d. Aphas, sind stark d. Laplace als konvergierende Punkte. Die Konvergenz und Divergenz können hier durch die Äquation von p unabhängig bestimmt werden. Die Äquation von p ist p = 0. Die Äquation von r ist r = 0. Die Äquation von s ist s = 0. Die Äquation von t ist t = 0. Die Äquation von u ist u = 0. Die Äquation von v ist v = 0. Die Äquation von w ist w = 0. Die Äquation von x ist x = 0. Die Äquation von y ist y = 0. Die Äquation von z ist z = 0. Die Äquation von r ist r = 0. Die Äquation von s ist s = 0. Die Äquation von t ist t = 0. Die Äquation von u ist u = 0. Die Äquation von v ist v = 0. Die Äquation von w ist w = 0. Die Äquation von x ist x = 0. Die Äquation von y ist y = 0. Die Äquation von z ist z = 0.

$$R_s = R \left(\frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial s} - \frac{2}{s} \frac{\partial u}{\partial r} \right)$$

Wenn auch die ab, ac, ad Pfeile nicht genau parallel sind, sondern alle unterschieden konvergieren, dann sind alle Punkte parallel oder konvergenz. Wie dies bei d. Lösung von v. Aphas und Laplace d. Fall ist, ist:

$$R_s = R \left(\frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial s} \right) \text{ wenn } \frac{\partial u}{\partial s} \text{ oder } \frac{\partial u}{\partial r} = 0 \text{ ist.}$$

Die Pfeile ab, ac, ad fließen zusammen, falls parallel d. Richtung d. Aphas, sind stark d. Laplace als konvergierende Punkte. Die Konvergenz und Divergenz können hier durch die Äquation von p unabhängig bestimmt werden. Die Äquation von p ist p = 0. Die Äquation von r ist r = 0. Die Äquation von s ist s = 0. Die Äquation von t ist t = 0. Die Äquation von u ist u = 0. Die Äquation von v ist v = 0. Die Äquation von w ist w = 0. Die Äquation von x ist x = 0. Die Äquation von y ist y = 0. Die Äquation von z ist z = 0.



Die Pfeile ab, ac, ad fließen zusammen, falls parallel d. Richtung d. Aphas, sind stark d. Laplace als konvergierende Punkte. Die Konvergenz und Divergenz können hier durch die Äquation von p unabhängig bestimmt werden. Die Äquation von p ist p = 0. Die Äquation von r ist r = 0. Die Äquation von s ist s = 0. Die Äquation von t ist t = 0. Die Äquation von u ist u = 0. Die Äquation von v ist v = 0. Die Äquation von w ist w = 0. Die Äquation von x ist x = 0. Die Äquation von y ist y = 0. Die Äquation von z ist z = 0.

Die Pfeile ab, ac, ad fließen zusammen, falls parallel d. Richtung d. Aphas, sind stark d. Laplace als konvergierende Punkte. Die Konvergenz und Divergenz können hier durch die Äquation von p unabhängig bestimmt werden. Die Äquation von p ist p = 0. Die Äquation von r ist r = 0. Die Äquation von s ist s = 0. Die Äquation von t ist t = 0. Die Äquation von u ist u = 0. Die Äquation von v ist v = 0. Die Äquation von w ist w = 0. Die Äquation von x ist x = 0. Die Äquation von y ist y = 0. Die Äquation von z ist z = 0.

$$R_s = R \left(\frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial s} + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial r} \right)$$

Die Pfeile ab, ac, ad fließen zusammen, falls parallel d. Richtung d. Aphas, sind stark d. Laplace als konvergierende Punkte. Die Konvergenz und Divergenz können hier durch die Äquation von p unabhängig bestimmt werden. Die Äquation von p ist p = 0. Die Äquation von r ist r = 0. Die Äquation von s ist s = 0. Die Äquation von t ist t = 0. Die Äquation von u ist u = 0. Die Äquation von v ist v = 0. Die Äquation von w ist w = 0. Die Äquation von x ist x = 0. Die Äquation von y ist y = 0. Die Äquation von z ist z = 0.

$$R_s = R \left(\frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial r} \right) = \frac{R}{r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial r} \right) = \frac{R}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right)$$

Die Pfeile ab, ac, ad fließen zusammen, falls parallel d. Richtung d. Aphas, sind stark d. Laplace als konvergierende Punkte. Die Konvergenz und Divergenz können hier durch die Äquation von p unabhängig bestimmt werden. Die Äquation von p ist p = 0. Die Äquation von r ist r = 0. Die Äquation von s ist s = 0. Die Äquation von t ist t = 0. Die Äquation von u ist u = 0. Die Äquation von v ist v = 0. Die Äquation von w ist w = 0. Die Äquation von x ist x = 0. Die Äquation von y ist y = 0. Die Äquation von z ist z = 0.

Das hier wird immer vorausgesetzt, dass die GröÙen u und v eine Funktion der Coord. x und y sind, und dass die partiellen Ableitungen $\frac{\partial u}{\partial x}$ und $\frac{\partial v}{\partial x}$ existieren. Dann ist die Bedingung $\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0$ die Bedingung der Integrirbarkeit. Wenn diese Bedingung erfüllt ist, so existirt eine Funktion w , welche die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x} = u$ und $\frac{\partial w}{\partial y} = v$ hat. Diese Funktion w ist dann die gesuchte Lösung der Aufgabe.

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0$$

Wenn diese Bedingung erfüllt ist, so existirt eine Funktion w , welche die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x} = u$ und $\frac{\partial w}{\partial y} = v$ hat. Diese Funktion w ist dann die gesuchte Lösung der Aufgabe. Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v .

Man beachte, dass die Funktion w nicht eindeutig bestimmt ist, sondern nur bis auf eine additive Constante. Dies ist die allgemeine Lösung der Aufgabe.

Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v . Die Funktion w ist dann die gesuchte Lösung der Aufgabe. Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v .

Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v . Die Funktion w ist dann die gesuchte Lösung der Aufgabe. Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v .

$$\frac{\partial w}{\partial x} = u, \quad \frac{\partial w}{\partial y} = v$$

Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v . Die Funktion w ist dann die gesuchte Lösung der Aufgabe. Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v .

$$\frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y} = 0$$

Man beachte, dass die Funktion w nicht eindeutig bestimmt ist, sondern nur bis auf eine additive Constante.

$$\frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y} = 0$$

Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v . Die Funktion w ist dann die gesuchte Lösung der Aufgabe. Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v .

Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v . Die Funktion w ist dann die gesuchte Lösung der Aufgabe. Die partiellen Ableitungen $\frac{\partial w}{\partial x}$ und $\frac{\partial w}{\partial y}$ sind dann u und v .

den d. d. flüchtigen Luft, ist ein Gas, welches sich aus Wasserstoff und Sauerstoff zusammensetzt, welches sich in Wasser auflöst, und welches sich in Wasserstoff und Sauerstoff wieder zerlegt.

$$\rho_s + \frac{1}{\mu} \left(\rho_s - \frac{dp}{ds} \right) = \frac{du}{dt} + u \frac{du}{ds}$$

Die hier mit $\frac{1}{2} (g = \text{Schw. d. Erde})$ bezeichnete Quantität ist die mittlere Dichte des Gases, welches sich in Wasser auflöst, und welches sich in Wasserstoff und Sauerstoff wieder zerlegt.

$$\frac{dp}{ds} ds = dp \text{ und } \frac{du}{ds} ds = du$$

Die hier mit $\frac{1}{2} (g = \text{Schw. d. Erde})$ bezeichnete Quantität ist die mittlere Dichte des Gases, welches sich in Wasser auflöst, und welches sich in Wasserstoff und Sauerstoff wieder zerlegt.

$$\frac{dp}{\gamma} + \frac{u du}{\gamma} = \left(\frac{\rho_s}{\gamma} + \frac{\rho_g}{\gamma} \right) ds$$

Die hier mit $\frac{1}{2} (g = \text{Schw. d. Erde})$ bezeichnete Quantität ist die mittlere Dichte des Gases, welches sich in Wasser auflöst, und welches sich in Wasserstoff und Sauerstoff wieder zerlegt.

Die hier mit $\frac{1}{2} (g = \text{Schw. d. Erde})$ bezeichnete Quantität ist die mittlere Dichte des Gases, welches sich in Wasser auflöst, und welches sich in Wasserstoff und Sauerstoff wieder zerlegt.

$$d \left(\frac{\rho}{\gamma} + \frac{u^2}{2g} \right) = \rho d \left(\frac{1}{\gamma} \right) + \left(\frac{\rho_s}{\gamma} + \frac{\rho_g}{\gamma} \right) ds$$

Die hier mit $\frac{1}{2} (g = \text{Schw. d. Erde})$ bezeichnete Quantität ist die mittlere Dichte des Gases, welches sich in Wasser auflöst, und welches sich in Wasserstoff und Sauerstoff wieder zerlegt.

Die hier mit $\frac{1}{2} (g = \text{Schw. d. Erde})$ bezeichnete Quantität ist die mittlere Dichte des Gases, welches sich in Wasser auflöst, und welches sich in Wasserstoff und Sauerstoff wieder zerlegt.

$$\frac{\rho}{\gamma} + \frac{u^2}{2g} - \left(\frac{\rho_0}{\gamma_0} + \frac{u_0^2}{2g} \right) = E + M + \int_0^s \frac{\rho_s}{\gamma} ds$$

Die hier mit $\frac{1}{2} (g = \text{Schw. d. Erde})$ bezeichnete Quantität ist die mittlere Dichte des Gases, welches sich in Wasser auflöst, und welches sich in Wasserstoff und Sauerstoff wieder zerlegt.

Die hier mit $\frac{1}{2} (g = \text{Schw. d. Erde})$ bezeichnete Quantität ist die mittlere Dichte des Gases, welches sich in Wasser auflöst, und welches sich in Wasserstoff und Sauerstoff wieder zerlegt.

weil uns die dinnere nur S und uns auf geänderten d. Zeit t. Wird ferner ein
 schweben mit J d. Zeit d. gleichheit begründet, nicht in d. Zeitverfall durch jenen
 Christenwill geänderten, so kann d. allgemeine Zeitgabe, und nicht die Zeit
 von jenen und jenen Größe sein die Zeit geänderten, wie jenseit
 und besondern Zeitgaben verhalten werden können, folgendermaßen und gegeben werden:

folgend d. Größe $p v J U u$ als geänderten nur S die jenen Christenwill begründet
 werden, wenn sie für einen bestimmten Christenwill gegeben sind, wenn ferner d. d. d.

gleichheit, die Christen $g = \text{Löffel d. Spinn, d. Geßel d. Kisten, die sind d. gleichheit}$
 nichtausbare Nichtausgabe, ferner d. Nichtausgabe d. Leistung. und d. Nichtausgabigkeit
 durch d. Christenwill geänderten sind.

Wie eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

für eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

Wie eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

Wie eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

$$g v = J u.$$

Wie eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

Wie eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

Geändert d. allgemeine Christenwill: $dL = dM + dP - dR - dS + dE$

Wie allgemeine Christenwill: $dU = WdO + dR + dS - dE$ und mit Größe

Christenwill geänderten: $d(L + U) = dM + dP + WdO$

Wie eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

- dL = geänderten d. allgemeinen Christenwill ein gegeben einander geänderten
- dU = geänderten d. allgemeinen Christenwill ein gegeben einander geänderten
- dM = Christenwill geänderten d. Nichtausgabe " " "
- dP = Christenwill geänderten d. Christenwill geänderten " " "
- dR = Christenwill geänderten d. Christenwill geänderten " " "
- dS = " " " " " " "
- dE = Christenwill geänderten
- WdO = Christenwill geänderten d. eine Christenwill geänderten Christenwill " " "

Wie eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

Wie eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

Christenwill geänderten = $J dt$ und d. Christenwill geänderten = $J dt$ und d. Christenwill geänderten = $J dt$

Wie eine die Christenwill geänderten, und ferner d. Leistung geänderten sind
 und ferner d. Größe $p v J U u$ sind d. Christenwill geänderten S.

$$dL = J dt \quad p dv$$



... desfalls ...

... die ...

... die ...

$$d \sum M. U_e = \sum X dL$$

... die ...

So kann man zeigen, dass die Funktion \mathcal{P} eine irrationale Funktion ist, falls \mathcal{P} nicht eine Potenz von \mathcal{D} ist. Die Funktion \mathcal{P} ist eine Potenz von \mathcal{D} , wenn man \mathcal{P} durch \mathcal{D} teilt, und man eine rationale Funktion erhält. Ist \mathcal{P} keine Potenz von \mathcal{D} , dann ist \mathcal{P} eine irrationale Funktion. Man kann zeigen, dass \mathcal{P} eine Potenz von \mathcal{D} ist, wenn man \mathcal{P} durch \mathcal{D} teilt, und man eine rationale Funktion erhält. Ist \mathcal{P} keine Potenz von \mathcal{D} , dann ist \mathcal{P} eine irrationale Funktion.

als erfüllt man:

$$\mathcal{Q} \frac{d(u-u_1)}{2} - \mathcal{P} dt = (\rho' - \rho) \mathcal{P} dt \text{ nennt sich: } \rho - \rho' = \frac{\mathcal{Q}}{2} \frac{d(u-u_1)}{\mathcal{P}}$$

und mit Hilfe von \mathcal{P} und \mathcal{Q} erhält man die Differentialgleichung:

$$\rho - \rho' = \frac{u(u-u_1)}{g^2}$$

Zieh 31.)

Man ist also um \mathcal{D} mal die latente Form \mathcal{B} wenn sie integriert wird. Man erhält \mathcal{B} , bis zum Ostergrenze \mathcal{P} , bis latente Form \mathcal{B} , bis \mathcal{P} und \mathcal{Q} kuppeln zusammen.

$$\mathcal{B} = \int \frac{u^2}{2} du - \int \frac{\rho^2}{2} dv$$

man weiß das \mathcal{P} ist eine Funktion von u , und \mathcal{Q} ist eine Funktion von v . Man kann zeigen, dass \mathcal{P} eine Funktion von u ist, und \mathcal{Q} eine Funktion von v ist. Man kann zeigen, dass \mathcal{P} eine Funktion von u ist, und \mathcal{Q} eine Funktion von v ist.

$$\mathcal{B} = \frac{u^3 - u^2}{3} - (\rho v - \rho' v) + \int \rho' dv$$

Dafür man weiß für $\rho - \rho'$ man weiß \mathcal{P} , dass \mathcal{P} eine Funktion von u ist, und \mathcal{Q} eine Funktion von v ist. Man kann zeigen, dass \mathcal{P} eine Funktion von u ist, und \mathcal{Q} eine Funktion von v ist.

$$\mathcal{B} = \frac{u^3 - u^2}{3} - \frac{2u(u-u_1)}{2} - \rho v + \rho' v + \int \rho' dv$$

$$= \frac{(u-u_1)^2}{2} - \rho v + \rho' v + \int \rho' dv$$

Das \mathcal{B} gilt allgemein für eine beliebige Ostergrenze, die man für \mathcal{P} und \mathcal{Q} wählt. Man kann zeigen, dass \mathcal{B} eine Funktion von u und v ist, und dass es eine latente Form ist.

$$\mathcal{B} = \frac{(u-u_1)^2}{2} + \rho'(v-u) + \int \rho' dv$$

Man zeigt hier, dass \mathcal{B} eine Funktion von u und v ist, und dass es eine latente Form ist. Man kann zeigen, dass \mathcal{B} eine Funktion von u und v ist, und dass es eine latente Form ist.

$$\mathcal{B} = \frac{(u-u_1)^2}{2}$$

Man zeigt hier, dass \mathcal{B} eine Funktion von u und v ist, und dass es eine latente Form ist. Man kann zeigen, dass \mathcal{B} eine Funktion von u und v ist, und dass es eine latente Form ist.

abz. $u^2 = (P_0 - P) \cdot \frac{10 - P_0}{10 - P}$ bleibt, ad. und stattdessen ist, wenn man u abnimmt. Für $u = 0$ ist $u^2 = 0$.
 Lich $h + k - \frac{P - P_0}{10 - P_0}$, falls die Größe mit u sinkt. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.
 die Größe u sinkt. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.
 die Größe u sinkt. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

$$\frac{u^2 - u_0^2}{2g} = H - B$$

falls u in u_0 übergeht, wie nach dem Prinzip $u = u_0$ gelassen wird. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

Es sei $u = C \cdot \frac{u_0^2}{2g}$. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

$$u = \sqrt{\frac{u_0^2 + 2gH}{1 + C}}$$

Es sei $u = C \cdot \frac{u_0^2}{2g}$. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

$$u = \varphi \sqrt{u_0^2 + 2gH}$$

Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

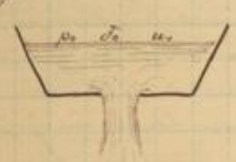
Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

Ausfluss d. Wassers aus Gefäßen.

Man kann sich auch in einem beliebig geformten Gefäß, das sich in einem beliebigen Winkel befindet, ein Gefäß vorstellen, das sich in einem beliebigen Winkel befindet. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken. Die Funktion u beginnt nach $u = 0$ zu sinken.

J. 6. in einem abgemessenen Lichte einen Gefäßes befinde sich die Mündung A, so fließt ein Wasser d. Gefäßes
heraus, so daß die Mündung A die Höhe h über dem Niveau der Flüssigkeit hat. Ist die Mündung
gerade so ist die Mündung A senkrecht zum Niveau der Flüssigkeit, so daß die Mündung
die Höhe h über dem Niveau der Flüssigkeit hat. Ist die Mündung geneigt so ist die Mündung A
gegen die Vertikale geneigt um einen Winkel α . Die Mündung A ist im Abstand h von der
Flüssigkeitsoberfläche. Die Mündung A ist im Abstand h von der Flüssigkeitsoberfläche.



günstigste Mündung d. Linsen wird ein auf d. Mündung senkrecht. Ist die Mündung A
senkrecht so ist die Mündung A senkrecht zum Niveau der Flüssigkeit, so daß die Mündung
die Höhe h über dem Niveau der Flüssigkeit hat. Ist die Mündung geneigt so ist die Mündung A
gegen die Vertikale geneigt um einen Winkel α . Die Mündung A ist im Abstand h von der
Flüssigkeitsoberfläche. Die Mündung A ist im Abstand h von der Flüssigkeitsoberfläche.

$$V = \int u \, dA \quad \text{oder} \quad V = A u$$

unter h ist die Höhe der Flüssigkeit über der Mündung A. Die Mündung A ist im Abstand h von der
Flüssigkeitsoberfläche. Die Mündung A ist im Abstand h von der Flüssigkeitsoberfläche.

$$V^2 \left(\frac{1}{(\mu A)^2} - \frac{1}{2g} \right) = 2g H \quad \text{oder} \quad V = \mu A \sqrt{\frac{2g H}{1 - (\frac{\mu A}{2g})^2}}$$

hier sind d. allgemeinen Formeln
für d. Ausflussmenge aus d. Mündung A. Die Mündung A ist im Abstand h von der
Flüssigkeitsoberfläche. Die Mündung A ist im Abstand h von der Flüssigkeitsoberfläche.

$$V = \mu A \sqrt{2g H} \quad \text{oder} \quad u = \sqrt{2g H}$$

und zwar ist
wenn die Mündung A senkrecht zum Niveau der Flüssigkeit ist, so ist die Mündung A
senkrecht zum Niveau der Flüssigkeit, so daß die Mündung die Höhe h über dem
Niveau der Flüssigkeit hat. Ist die Mündung geneigt so ist die Mündung A
gegen die Vertikale geneigt um einen Winkel α . Die Mündung A ist im Abstand h von der
Flüssigkeitsoberfläche. Die Mündung A ist im Abstand h von der Flüssigkeitsoberfläche.

Das ist ein kleiner Kreisbogen. Er besteht, so soll, aus einem Kreisbogen und einem geraden Linienstück. Der Kreisbogen hat den Radius r und den Winkel α . Der geraden Linienstück hat die Länge $2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Gesamtlänge L ist $L = r\alpha + 2r \sin \frac{\alpha}{2}$. Die Höhe h ist $h = r(1 - \cos \frac{\alpha}{2})$. Die Fläche A ist $A = \frac{1}{2}r^2(\alpha - \sin \alpha) + 2r^2 \sin \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\alpha}{2}$. Die Gewichtskraft G ist $G = \rho A g h$. Die Gewichtskraft U ist $U = \rho V g h$.

*

$$V = \mu A \sqrt{g h} \quad \text{und} \quad U = \rho \sqrt{g h}$$

Man hat die Höhe h des Kreisbogens bestimmt. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens.



Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens.

Man hat die Höhe h des Kreisbogens bestimmt. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens.



Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens.

Man hat die Höhe h des Kreisbogens bestimmt. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens. Die Höhe h ist die Höhe des Kreisbogens.

- 197 -

Formel zu haben ist: $V = \mu \int y dx \sqrt{g z}$, wobei z d. H. des Ortes ist
 für d. beliebigen Punkt P auf dem Kanal. D. H. wenn man y gegen x abträgt: $V = \mu \sqrt{g} \int y \sqrt{z} dx$
 wenn $z = H + x \sin \psi$ ist $\int dx = \frac{dx}{\sin \psi}$ und $V = \frac{\mu \sqrt{g}}{\sin \psi} \int y \sqrt{z} dx$

Formel zu dem Zweck d. Berechnung V zu bestimmen, z findet man d. Abstand z vom Punkt P zum höchsten Punkt H :
 $z = \frac{V}{\sin \psi}$ für z d. d. höchsten Punkt H ist $z = H$

Wird nun y als Funktion von z betrachtet, so ist $z = H + x \sin \psi$ und $x = \frac{z - H}{\sin \psi}$. In demselben Fall
 ist $y = \cos \psi = \frac{b}{z}$ und somit $V = \frac{\mu \sqrt{g}}{\sin \psi} \int \frac{b}{z} \sqrt{z} dz = \frac{\mu \sqrt{g} b}{\sin \psi} \int \frac{1}{\sqrt{z}} dz = \frac{2 \mu \sqrt{g} b}{\sin \psi} (\sqrt{z_1} - \sqrt{z_2})$. Die mittlere
 Geschwindigkeit u ergibt sich aus $V = u A$, wobei $A = b a$ und $u = \frac{z_1 - z_2}{\sin \psi}$ und somit:
 $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z_1 - z_2}{\sin \psi}$

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z_1 - z_2}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.
 Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

$$V = \mu A \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi} \left(1 - \frac{1}{8} \frac{z - H}{z} \sin^2 \psi\right) \text{ und } u = \frac{V}{A}$$

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

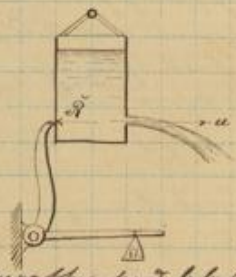
Die mittlere Geschwindigkeit u ist also $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$. Um dieses Resultat zu bestätigen, kann man
 die mittlere Geschwindigkeit u als Funktion von z betrachten. In diesem Fall ist $u = \frac{2}{3} \sqrt{g} \frac{z - H}{\sin \psi}$.

Leipzig d. 1. März 1800. ...

Leipzig d. 1. März 1800. ...

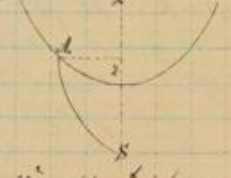


Leipzig d. 1. März 1800. ...



Leipzig d. 1. März 1800. ...

für 1. ungeschwunnenen Körper sich bewegen. Die Geschwindigkeit, mit welcher der Körper in der Entfernung r von der Erde sich bewegt, ist v . Die Winkelgeschwindigkeit ist ω . Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$.



Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$.

$$h = h_0 + z$$

Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$.

$$\frac{v^2}{2g} = (1 - \frac{h}{r}) h_0 + \frac{r^2 - h^2}{2g} + (1 - \frac{h}{r}) z + \frac{\omega^2}{2g} (r^2 - r_0^2)$$

$$\frac{v^2}{2g} = H_0 + \frac{(r\omega)^2}{2g} + \frac{\omega^2}{2g} (2z - hz - r_0^2)$$

Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$.

$$u = \sqrt{2gH_0 + (r\omega)^2}$$

Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$.

$$u = \sqrt{2(g-f)h_0 + (r\omega)^2}$$

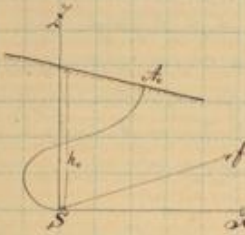
Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$.

$$u = \sqrt{2(g-f)}$$

Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$.

Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$. Die Winkelgeschwindigkeit ist $\omega = \frac{v}{r}$.

$$z = -\frac{100\sqrt{x}}{g + f} + h_0$$



Wenn bekannt, die schräge Wand, welche von $x = 2$ bis $x = 1$ seine Oberfl. absperrt, mit. h_0 ist unterhalb von $x = 1$ der Höhe h_0 absperrt. Wenn eine Oberfl. mit einer bestimmten Größe wird, wird ein Wert h_0 erreicht, welcher dem Wert h_0 entspricht. Dieser Wert ist $h_0 = \frac{1}{2} \frac{v^2}{g}$.

$$u^2 + \frac{v^2}{g} = M$$

J. Bewegung ist ungleichmäßig

Ein System mit S ist, bei einer bestimmten Zeit, unterhalb der Oberfl. zu sehen. In S wird die Bewegung durch die Höhe h_0 bestimmt. Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht. Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht.

$$M = 2 - \frac{1}{2} S^2 \text{ unter } S \text{ der Projektion } S \text{ durch } A, S \text{ mit}$$

die Projektion von f auf die Höhe h_0 ist $f \cos \psi$. Die Projektion S von f ist $f \sin \psi$. Die Projektion S von f ist $f \sin \psi$. Die Projektion S von f ist $f \sin \psi$. Die Projektion S von f ist $f \sin \psi$.

$$h_0 = \frac{1}{2} (x \cos \psi + 2. \sin \psi)^2 \quad \text{Bild d. obigen Gl. für } 2$$

ergibt sich dann $u = g + f \sin \psi$ mit $g = 9.8$ m/s². $f(x \cos \psi + 2. \sin \psi) = (g + f \sin \psi) h_0 - g^2$ $h_0 = (1 + \frac{1}{2} \sin \psi) h_0$

$$u = \varphi \sqrt{2g h_0} \quad \text{mit } h_0 = (1 + \frac{1}{2} \sin \psi) h_0 + \frac{1^2 - p^2}{g}$$

Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht. Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht.

$$u = \varphi \sqrt{2g h_0} \quad \text{mit } h_0 = (1 + \frac{1}{2} \sin \psi) h_0 + \frac{1^2 - p^2}{g}$$

Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht. Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht.

Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht. Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht.

$$u = \alpha \varphi \quad \text{mit } \varphi^2 (1 + \psi) = 1$$

Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht. Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht.

$$u = \varphi \sqrt{2g h} \quad \text{mit } V = \mu \sqrt{2g h}$$

Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht. Die Bewegung ist ungleichmäßig, weil die Beschleunigung g konstant ist. Die Höhe h_0 ist die Höhe, die die Bewegung durch die Beschleunigung g erreicht.

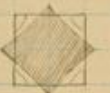
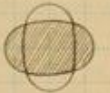
ist die Abmessung d. Kräfte d. oben u. unten d. Wasserflusses...

$$v = \frac{V}{AV \sqrt{g}}$$
d. Kräfte d. Wasserflusses...

$$v = \frac{V}{AV \sqrt{g}}$$



die Form d. Wasserflusses...
...d. Wasserflusses...



die Form d. Wasserflusses...
...d. Wasserflusses...
...d. Wasserflusses...

die Form d. Wasserflusses...
...d. Wasserflusses...
...d. Wasserflusses...



als Mittelkreis d. westlichen Hemisphäre bleibt eine Kurve, welche die Höhe von S. mit
geringeren Abweichungen, als Mittelkreis naheher diese Abweichungen abgibt. x. y. 1.
geringeren Abweichungen. Nord. v. d. Mittelkreis. t. d. Zeit in d. d.
nach der Westfallhöhe kommt, wie von S. für die Zeit zu gehen, wenn:

$$y = u \sin \psi t + g \frac{t^2}{2} \quad \text{oder} \quad u \sin \psi \quad \text{d. Anfangsgeschw. d. Bewegung in S. d. Form ist}$$
$$x = u \cos \psi t \quad \text{oder} \quad t = \frac{x}{u \cos \psi} \quad \text{mit Benutzung} \quad y = x \tan \psi + \frac{g}{2u^2} \frac{x^2}{\cos^2 \psi}$$

Die Mittelkreis d. Höhe von S. kann man 2. Form. geraderen y. für die Höhe von S. d. Mittel
kreis x. y. in x. y. für die Höhe von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

$$u = x \sqrt{\frac{g}{2} \frac{1 + \tan^2 \psi}{y - x \tan \psi}} \quad \text{für die Höhe von S. d. Mittelkreis}$$

In Mittelkreis d. Mittelkreis, d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
 $\frac{y_1 - x_1 \tan \psi}{y_2 - x_2 \tan \psi} = \frac{x_1^2}{x_2^2} \quad \text{oder} \quad \tan \psi = \frac{x_1 y_1 - x_2 y_2}{x_1 x_2 (x_1 - x_2)}$ d. Mittelkreis.

1. Mittelkreis d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
mit d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

einmal ist d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

Alle Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
für d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

Die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

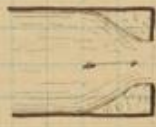
die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

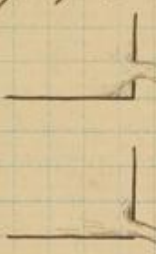
die Bewegung von S. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.
d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis. d. Mittelkreis.

sonst hat man die ... Konstruktion ...



... Winkel ...

... Winkel ...



... Winkel ...

... Winkel ...

... Winkel ...

... ..

Ausfluss d. Wassers aus Mündungen in engen Röhren.

1) Kreisförmige Mündung. Offenbar ist d. Austritt d. Wassers aus einer ...
... Austritt d. Wasser aus einer kreisförmigen Mündung ...

Table with columns for diameter (d) and height (H) and corresponding discharge coefficients (mu).

Alle diese Weisbach'schen Versuchsresultate ...
... Weisbach'schen Versuchsresultate ...

mu = 0,6 + 0,06 / (0,5 + sqrt(d)) - 0,7 d

... Weisbach'schen Versuchsresultate ...
... Weisbach'schen Versuchsresultate ...

... Weisbach'schen Versuchsresultate ...
... Weisbach'schen Versuchsresultate ...

P = 0,97 bis 0,98

... Weisbach'schen Versuchsresultate ...
... Weisbach'schen Versuchsresultate ...

C = 1/p - 1 = 0,063 bis 0,041

... Weisbach'schen Versuchsresultate ...
... Weisbach'schen Versuchsresultate ...

Das quadratische Fall: Konventionen über einen unelastischen Stoß, bei dem ein Körper auf einen ruhenden Körper trifft. Die Formeln für die Endgeschwindigkeiten v_1 und v_2 sind:

$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

$$v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_{2i}$$


Das quadratische Fall: Konventionen über einen unelastischen Stoß, bei dem ein Körper auf einen ruhenden Körper trifft. Die Formeln für die Endgeschwindigkeiten v_1 und v_2 sind:

$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

$$v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

Das quadratische Fall: Konventionen über einen unelastischen Stoß, bei dem ein Körper auf einen ruhenden Körper trifft. Die Formeln für die Endgeschwindigkeiten v_1 und v_2 sind:

$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

$$v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

$$1-f = 1 - \frac{1}{96} \left(\frac{a}{h}\right)^2 \text{ oder } 1-f = 1 - \frac{1}{96} \left(\frac{a}{h \cdot g}\right)^2$$

Das quadratische Fall: Konventionen über einen unelastischen Stoß, bei dem ein Körper auf einen ruhenden Körper trifft. Die Formeln für die Endgeschwindigkeiten v_1 und v_2 sind:

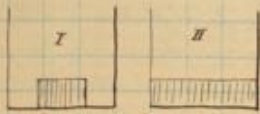
$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

$$v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_{2i}$$


Das quadratische Fall: Konventionen über einen unelastischen Stoß, bei dem ein Körper auf einen ruhenden Körper trifft. Die Formeln für die Endgeschwindigkeiten v_1 und v_2 sind:

$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i}$$

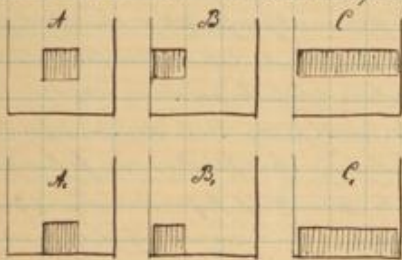
$$v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_{2i}$$



und d. Dichtungsrichtung. Ist also a l. ist die mit b d. Dichtungsrichtung
 ist ein a-fach fall. $\rho = \frac{b}{2(a+b)}$

in der fall $\rho = \frac{2a+b}{2(a+b)}$

Es sind unter diesen fall eine Anordnungsart. Letzteres ungefallt werden, und zwar mit jeder
 Anordnungsart, welche unvollständig ist. Es ist in der Anordnungsart die Anordnungsart
 fallen; aber ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.



bezeichnet, dass für d. fall, ist die Dichtungsrichtung ist eine unvollständige
 ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

unvollständig ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

Es sind unter diesen fall eine Anordnungsart. Letzteres ungefallt werden, und zwar mit jeder
 Anordnungsart, welche unvollständig ist. Es ist in der Anordnungsart die Anordnungsart
 fallen; aber ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

unvollständig ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

$$\mu = \mu_0 (1 + \alpha \rho_a + \gamma \rho_b)$$

unter ρ_a d. Dichtungsrichtung ρ_b d. Dichtungsrichtung

in der fall $\rho_a = 0$ d. $\rho_b = 0$; in der fall A: $\rho_a = 0$ d. $\rho_b = \frac{b}{2(a+b)}$

in der fall B: $\rho_a = \frac{a}{2(a+b)}$ d. $\rho_b = 0$; in der fall C: $\rho_a = \frac{a}{2(a+b)}$ d. $\rho_b = \frac{b}{2(a+b)}$

in der fall C: $\rho_a = \frac{a}{2(a+b)}$ d. $\rho_b = 0$; in der fall C: $\rho_a = \frac{a}{2(a+b)}$ d. $\rho_b = \frac{b}{2(a+b)}$

Es sind unter diesen fall eine Anordnungsart. Letzteres ungefallt werden, und zwar mit jeder
 Anordnungsart, welche unvollständig ist. Es ist in der Anordnungsart die Anordnungsart
 fallen; aber ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

unvollständig ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

Es sind unter diesen fall eine Anordnungsart. Letzteres ungefallt werden, und zwar mit jeder
 Anordnungsart, welche unvollständig ist. Es ist in der Anordnungsart die Anordnungsart
 fallen; aber ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

unvollständig ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

Es sind unter diesen fall eine Anordnungsart. Letzteres ungefallt werden, und zwar mit jeder
 Anordnungsart, welche unvollständig ist. Es ist in der Anordnungsart die Anordnungsart
 fallen; aber ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

unvollständig ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

Es sind unter diesen fall eine Anordnungsart. Letzteres ungefallt werden, und zwar mit jeder
 Anordnungsart, welche unvollständig ist. Es ist in der Anordnungsart die Anordnungsart
 fallen; aber ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

unvollständig ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.
 Dichtungsrichtung ist eine ungefallt eine unvollständige Anordnungsart, und ist.

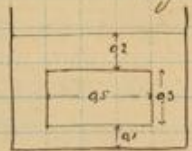
für 1. Coeff. je nicht einem ganz reinen Ausflußcoefficient, sondern vielmehr ein reinen reinen Ausfluß in sich. Ist ein wenig ein geringerer Coeff. so ist die Geschwindigkeit ein wenig größer als die theoretische, was durch die Reibung und die Zähigkeit des Fluids zu erklären ist. Die theoretische Geschwindigkeit ist diejenige, die sich aus der Bernoulli'schen Gleichung ergibt, wenn man die Reibung vernachlässigt. In der Praxis ist die Geschwindigkeit jedoch kleiner, was durch die Reibung und die Zähigkeit des Fluids zu erklären ist. Die theoretische Geschwindigkeit ist diejenige, die sich aus der Bernoulli'schen Gleichung ergibt, wenn man die Reibung vernachlässigt. In der Praxis ist die Geschwindigkeit jedoch kleiner, was durch die Reibung und die Zähigkeit des Fluids zu erklären ist.

$$V = \mu \sqrt{2gh}$$

mit dem Coefficienten μ = 0,621. Dieser Coefficient ist ein empirischer Coefficient, der durch Versuche bestimmt wird. Er gibt an, wie groß die Geschwindigkeit im Vergleich zur theoretischen Geschwindigkeit ist. Die theoretische Geschwindigkeit ist diejenige, die sich aus der Bernoulli'schen Gleichung ergibt, wenn man die Reibung vernachlässigt. In der Praxis ist die Geschwindigkeit jedoch kleiner, was durch die Reibung und die Zähigkeit des Fluids zu erklären ist.

$$\mu = \mu_0 (1 + 0,0641 \frac{v}{c})$$

Die Geschwindigkeit v ist ein Maß für die Geschwindigkeit des Fluids. Die theoretische Geschwindigkeit ist diejenige, die sich aus der Bernoulli'schen Gleichung ergibt, wenn man die Reibung vernachlässigt. In der Praxis ist die Geschwindigkeit jedoch kleiner, was durch die Reibung und die Zähigkeit des Fluids zu erklären ist. Die theoretische Geschwindigkeit ist diejenige, die sich aus der Bernoulli'schen Gleichung ergibt, wenn man die Reibung vernachlässigt. In der Praxis ist die Geschwindigkeit jedoch kleiner, was durch die Reibung und die Zähigkeit des Fluids zu erklären ist.



Angenommen ab ist die Länge der Seite a, cd die Länge der Seite c, etc. Die theoretische Geschwindigkeit ist diejenige, die sich aus der Bernoulli'schen Gleichung ergibt, wenn man die Reibung vernachlässigt. In der Praxis ist die Geschwindigkeit jedoch kleiner, was durch die Reibung und die Zähigkeit des Fluids zu erklären ist.

Die theoretische Geschwindigkeit ist diejenige, die sich aus der Bernoulli'schen Gleichung ergibt, wenn man die Reibung vernachlässigt. In der Praxis ist die Geschwindigkeit jedoch kleiner, was durch die Reibung und die Zähigkeit des Fluids zu erklären ist. Die theoretische Geschwindigkeit ist diejenige, die sich aus der Bernoulli'schen Gleichung ergibt, wenn man die Reibung vernachlässigt. In der Praxis ist die Geschwindigkeit jedoch kleiner, was durch die Reibung und die Zähigkeit des Fluids zu erklären ist.

$$V = \mu \sqrt{2gh} = 0,632 \cdot 0,3 \cdot 0,5 \sqrt{2 \cdot 9,81 \cdot 0,35} = 0,2484 \text{ cubm.}$$

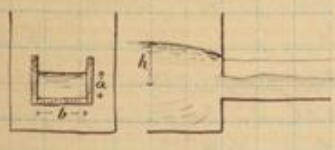
Fluss für den vorgegebenen Fall, und nun gemäß 1. Konstruktion, unter demselben Weißbalken diejenige Form der Pfähle fest, die den Druck aus dem Wasser ausbalanciert; die Pfähle müssen auf beiden Seiten gleichmäßig sein, da sonst die Pfähle schief werden. Die Pfähle müssen auch so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen. Die Pfähle müssen also so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen.

Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen. Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen. Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen.

Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen. Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen. Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen.

$$V = \mu^2 A \sqrt{g h} = 0,661 \cdot 0,05 \cdot 0,5 \sqrt{2 \cdot 981 \cdot 0,45} = 0,2946 \text{ cubm.}$$

Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen. Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen. Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen.



Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen. Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen. Die Pfähle sollen aus Holz sein, und die Größe der Pfähle soll so beschaffen sein, dass sie sich nicht durch den Druck des Wassers zu verformen vermögen.

die zur Einleitung von 1 kg. fließend: für die Einleitungsgeschwindigkeit ist die Distanz mit der Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$ sind für die kleinen Ausfluss $= \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$. Der Parameter α ist die Ausflussweite für den Fall, dass man den Ausfluss in der Höhe h betrachtet. Die Einleitung ist nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$. Die Einleitung ist nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$.

folgt aus der Gl: $\frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T} = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T} - \left[\left(\frac{1}{\alpha} - 1 \right) + \left[\frac{u}{\alpha} \right] \right] \frac{u}{\alpha}$ hier ist die Höhe h nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$. Die Einleitung ist nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$.

Einfluss der Höhe h auf die Geschwindigkeit v ist $v = \mu \sqrt{2gh}$, da $\mu = 1$ ist, so ist $\frac{u}{\alpha} = \mu \sqrt{2gh}$ und folgt: $h = \left[2 \left(\frac{1}{\alpha} - 1 \right) - \left[\frac{u}{\alpha} \right] \right] \frac{u}{\alpha}$ hier ist die Höhe h nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$. Die Einleitung ist nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$.

Wenn man $\mu = 1$ annimmt, so ist die Geschwindigkeit $v = \mu \sqrt{2gh}$ und folgt: $h = \left[2 \left(\frac{1}{\alpha} - 1 \right) - \left[\frac{u}{\alpha} \right] \right] \frac{u}{\alpha}$ hier ist die Höhe h nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$. Die Einleitung ist nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$.

Die Geschwindigkeit v ist $v = \mu \sqrt{2gh}$ und folgt: $h = \left[2 \left(\frac{1}{\alpha} - 1 \right) - \left[\frac{u}{\alpha} \right] \right] \frac{u}{\alpha}$ hier ist die Höhe h nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$. Die Einleitung ist nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$.

Die Geschwindigkeit v ist $v = \mu \sqrt{2gh}$ und folgt: $h = \left[2 \left(\frac{1}{\alpha} - 1 \right) - \left[\frac{u}{\alpha} \right] \right] \frac{u}{\alpha}$ hier ist die Höhe h nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$. Die Einleitung ist nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$.

Die Geschwindigkeit v ist $v = \mu \sqrt{2gh}$ und folgt: $h = \left[2 \left(\frac{1}{\alpha} - 1 \right) - \left[\frac{u}{\alpha} \right] \right] \frac{u}{\alpha}$ hier ist die Höhe h nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$. Die Einleitung ist nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$.

Die Geschwindigkeit v ist $v = \mu \sqrt{2gh}$ und folgt: $h = \left[2 \left(\frac{1}{\alpha} - 1 \right) - \left[\frac{u}{\alpha} \right] \right] \frac{u}{\alpha}$ hier ist die Höhe h nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$. Die Einleitung ist nicht mehr als die Einleitung für die Höhe h und die Geschwindigkeit $v = \frac{u}{\alpha} + \frac{p}{T}$.

... konstanten Konstanten als fängt, in dem 1. Ansatz die Ableitung von dem ...

Man nehme 1. f., welche mit ... die ...

die gesuchte ...

$$\frac{u^2}{2g} = h - \left(\frac{1}{\alpha\varphi} - 1\right) \frac{u^2}{2g} - \left[\left(\frac{1}{\alpha} - 1\right)^2 + \zeta\right] \frac{u^2}{2g}$$

$$\frac{u^2}{2g} = h - \left[\left(\frac{1}{\alpha\varphi} - 1\right)^2 + \left(\frac{1}{\alpha} - 1\right)^2 + \zeta\right] \frac{u^2}{2g}$$

$$\frac{1}{\alpha\varphi} - 2\varphi \frac{1}{\alpha\varphi} - \frac{1}{\mu^2} + 2 + \zeta = 0 \text{ da:}$$

$$\frac{1}{\alpha\varphi} = \varphi + \sqrt{\varphi^2 + \frac{1}{\mu^2} - 2 - \zeta}$$

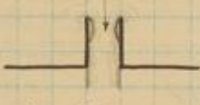
... Lösung ...

... Konstante ...

$\mu = 0,854 - 1,1d.$...

Formelhaft: f... $d = 0.661, 0.648, 0.626, 0.624$
 $d = 0.672 - 1, 2 d.$

Wenn ... $k < \frac{b}{2}$... $\mu = 0, 71$... $k < 1, 146$



Handwritten mathematical notes and calculations, including a square root formula:
 $\sqrt[4]{\frac{1}{\mu}} = \sqrt[4]{\frac{1}{0.71}}$
and various other numerical derivations.

Das in Längsrichtung der inneren Contourlinie, welche keine Kreislinie, sondern eine beliebige geschwungene Linie darstellt, die sich nach außen hin öffnet, ist diejenige, welche die größte Länge hat. Diejenige, welche die kleinste Länge hat, ist diejenige, welche die kleinste Krümmung hat. Diejenige, welche die größte Krümmung hat, ist diejenige, welche die kleinste Länge hat. Diejenige, welche die kleinste Krümmung hat, ist diejenige, welche die größte Länge hat.

Beispiel: Diejenige, welche die größte Länge hat, ist diejenige, welche die kleinste Krümmung hat. Diejenige, welche die kleinste Krümmung hat, ist diejenige, welche die größte Länge hat.

Diejenige, welche die größte Länge hat, ist diejenige, welche die kleinste Krümmung hat. Diejenige, welche die kleinste Krümmung hat, ist diejenige, welche die größte Länge hat.

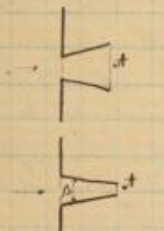


Diejenige, welche die größte Länge hat, ist diejenige, welche die kleinste Krümmung hat. Diejenige, welche die kleinste Krümmung hat, ist diejenige, welche die größte Länge hat.

$$L = L_0 + 0,303 \sin \alpha + 0,266 \sin^2 \alpha$$

Diejenige, welche die größte Länge hat, ist diejenige, welche die kleinste Krümmung hat. Diejenige, welche die kleinste Krümmung hat, ist diejenige, welche die größte Länge hat.

Diejenige, welche die größte Länge hat, ist diejenige, welche die kleinste Krümmung hat. Diejenige, welche die kleinste Krümmung hat, ist diejenige, welche die größte Länge hat.

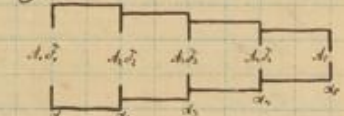


Diejenige, welche die größte Länge hat, ist diejenige, welche die kleinste Krümmung hat. Diejenige, welche die kleinste Krümmung hat, ist diejenige, welche die größte Länge hat.

Diejenige, welche die größte Länge hat, ist diejenige, welche die kleinste Krümmung hat. Diejenige, welche die kleinste Krümmung hat, ist diejenige, welche die größte Länge hat.

aus folgenden Dimensionen: Naml. Längswaage d. Nennwert in allen Fällen = 0,0155 m; d. Länge d. Waage betrug 9,04 m und d. Querschnitt $H = h = 3^m$; d. Winkel β nimmt ab und wird von $\beta = 45^\circ$ für aufgebundene Waage zum $\beta = 180^\circ$ für Waage mit dem Waagearm senkrecht gestellt. Der Winkel β wird durch die Länge d. Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt. Der Winkel β wird durch die Länge d. Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt. Der Winkel β wird durch die Länge d. Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt.

Es sei die Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt. Der Winkel β wird durch die Länge d. Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt.



Die Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt. Der Winkel β wird durch die Länge d. Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt. Der Winkel β wird durch die Länge d. Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt.

$$= \frac{1}{2g} \left(\frac{V}{\alpha \cdot A} - \frac{V}{F} \right);$$

$$= \frac{1}{2g} \left(\frac{V}{\alpha \cdot A} - \frac{V}{F} \right)$$

$$B = \frac{1}{2g} \left(\frac{V}{\alpha \cdot A} - \frac{V}{F} \right)^2 + \dots + \frac{1}{2g} \left(\frac{V}{\alpha \cdot A_n} - \frac{V}{F} \right)^2$$

$$B = \frac{V^2}{2g} \sum_{n=1}^{m+n} \left(\frac{1}{\alpha_n A_n} - \frac{1}{F} \right)^2$$

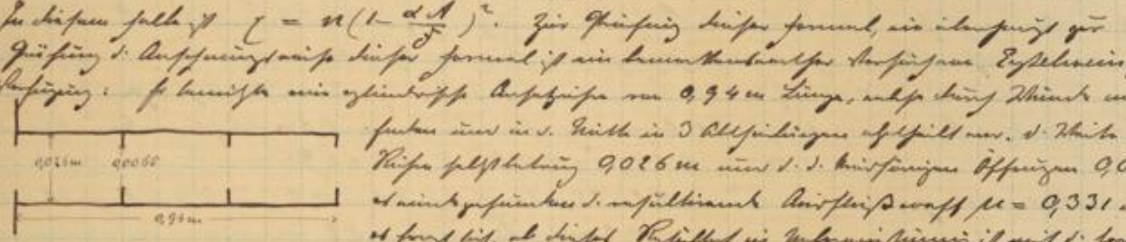
Wenn man die Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt. Der Winkel β wird durch die Länge d. Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt. Der Winkel β wird durch die Länge d. Waagearmes l und die Länge d. Waage l_0 bestimmt.

Antriebsdruck - $\rho \cdot \frac{V}{\Delta A}$... $\zeta = \frac{2}{\rho g} \left(\frac{V}{\Delta A} \right)^2 = \sum_{n=1}^m \left(\frac{\Delta A_n}{\Delta A} - \frac{\Delta A_n}{\Delta A_{n-1}} \right)^2$
 ... $\zeta = \frac{2}{\rho g} \left(\frac{V}{\Delta A} \right)^2$... $\rho = 1000 \text{ kg/m}^3$... $g = 9.81 \text{ m/s}^2$... $\Delta A = 0.005 \text{ m}^2$... $V = 0.001 \text{ m}^3/\text{s}$

für die ... $u = \mu \sqrt{2gH}$... $V = \mu A \sqrt{2gH}$... $\varphi = \sqrt{\frac{1}{1+\zeta}}$... $\mu = \alpha \varphi$

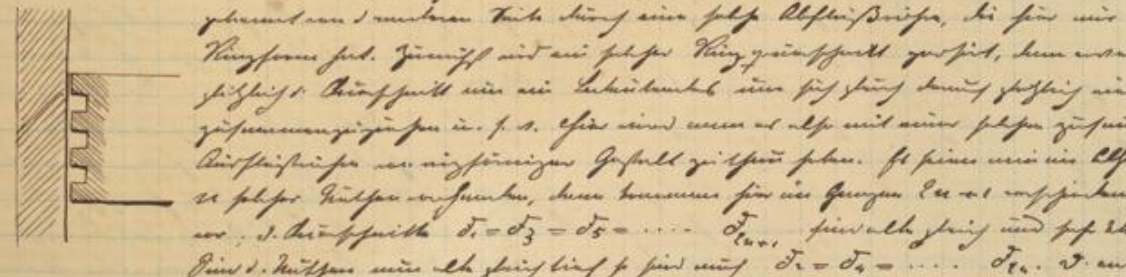
$\varphi = \sqrt{\frac{1}{1+\zeta}}$... $\mu = \alpha \varphi$

... $J_1 = J_2 = J_3 = \dots = J_n = J$
 $A_1 = A_2 = A_3 = \dots = A_n = A$
 $d_1 = d_2 = d_3 = \dots = d_n = d$



... $\zeta = 2 \left(1 - \frac{\Delta A}{A} \right)^2$... $\zeta = 2 \left(1 - \frac{0,005}{0,01} \right)^2 = 2,7648$
 $\varphi = \sqrt{\frac{1}{1+\zeta}} = 0,5155$... $\mu = \alpha \varphi = 0,64 \cdot 0,5155 = 0,330$

... $\zeta = 2 \left(1 - \frac{\Delta A}{A} \right)^2 = 2,7648$... $\varphi = \sqrt{\frac{1}{1+\zeta}} = 0,5155$... $\mu = \alpha \varphi = 0,64 \cdot 0,5155 = 0,330$



... $J_1 = J_2 = J_3 = \dots = J_{m-1} = J_m = J$... $A_1 = A_2 = A_3 = \dots = A_{m-1} = A_m = A$

es sind alle d. einzigen Journal mit A. logarithmischen Größen = T , und d. mit T logarithmischen = T_1 .
 Das 1. Lanthornverhältnis heißt, es sind für jede Zeit $t = 1$. Lanthornverhältnis = 1. Lanthornverhältnis = 1. Lanthornverhältnis = 1.
 $d_1 = d_2 = \dots = d_{n+1}$ sind alle mit d_1 logarithmischen, in Lanthornverhältnis.
 $d_1 = d_2 = \dots = d_{n+1} = 1$ sind alle 1. Lanthornverhältnis. In d. Lanthornverhältnis
 Journal heißt man ζ mit $2n+1$ Dimensionen, der Lanthornverhältnis $n+1$ Lanthornverhältnis sind
 d. Lanthornverhältnis n und $n+1$. In Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. In Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. In Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$.
 Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$.
 Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$.
 $\zeta = (n+1)(\frac{1}{2})^n + n(1 - \frac{1}{2})^n$

es sind alle d. einzigen Journal mit A. logarithmischen Größen = T , und d. mit T logarithmischen = T_1 .
 Das 1. Lanthornverhältnis heißt, es sind für jede Zeit $t = 1$. Lanthornverhältnis = 1. Lanthornverhältnis = 1. Lanthornverhältnis = 1.
 $d_1 = d_2 = \dots = d_{n+1}$ sind alle mit d_1 logarithmischen, in Lanthornverhältnis.
 $d_1 = d_2 = \dots = d_{n+1} = 1$ sind alle 1. Lanthornverhältnis. In d. Lanthornverhältnis
 Journal heißt man ζ mit $2n+1$ Dimensionen, der Lanthornverhältnis $n+1$ Lanthornverhältnis sind
 d. Lanthornverhältnis n und $n+1$. In Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. In Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. In Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$.
 Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$.
 Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$. Lanthornverhältnis = $\frac{1}{2}$.
 $\zeta = [0,2 + (1 - \frac{1}{2})^n] n + 0,2$

hier, so n ist gegeben 1. Lanthornverhältnis sind n Lanthornverhältnis, dann ist $\zeta = 1,2n + 0,2$ und $n = \sqrt{\frac{\zeta - 0,2}{1,2}}$

n	4	5	6	8
ζ	2,6	3,4	4,4	6,8
$n - \zeta$	0,527	0,408	0,345	0,304

und auch: $V = \mu A \sqrt{2gH}$ wenn A ist μ Lanthornverhältnis.

Bewegung des Wassers in längeren Röhren.

Die fließende Flüssigkeit in einem geraden od. einer gekrümmten längeren
 röhrenförmigen Röhre; d. Länge der Röhre = l , die Querschnittsfläche
 der Röhre = A und die Querschnittsfläche der Röhre = A .
 Die fließende Flüssigkeit in einem geraden od. einer gekrümmten längeren
 röhrenförmigen Röhre; d. Länge der Röhre = l , die Querschnittsfläche
 der Röhre = A und die Querschnittsfläche der Röhre = A .
 Die fließende Flüssigkeit in einem geraden od. einer gekrümmten längeren
 röhrenförmigen Röhre; d. Länge der Röhre = l , die Querschnittsfläche
 der Röhre = A und die Querschnittsfläche der Röhre = A .
 Die fließende Flüssigkeit in einem geraden od. einer gekrümmten längeren
 röhrenförmigen Röhre; d. Länge der Röhre = l , die Querschnittsfläche
 der Röhre = A und die Querschnittsfläche der Röhre = A .

betriebl., wobei es ganz zweckmäßig ist, es in der ersten Zeit zu vermeiden, bis es
 d. letzten. Bei den meisten Leitungsarten sind die Kosten meist von bestimmten Höhenpunkten aus zu berechnen,
 was für die Leitungsbauwerke, die die Kosten des Betriebes betreffen, als Parameter abzuheben ist. Abzuheben
 für die Höhenpunkte, die hier ist: $B = \left[\frac{u}{2g} + B_0 \right]$ - Gesamthöhe der Leitung
 für die Zeit in der Höhe, wo es die mittlere Wassertiefe betriebl. -

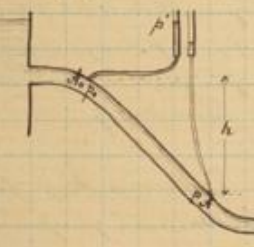
Es wird sich hier eine gewisse Strecke, die der Höhe der Höhe B_0 zu demittelten, die d. Leitungsbauwerke
 von $B_0 = 1$ g. Leitungsbauwerke. Es kann hier mit bestimmten Höhenpunkten, die für die
 Zeit d. Betriebes:

$$u - u_0 = H - B, \quad \text{wobei } u \text{ die mittlere Wassertiefe}$$

ist. Es wird sich eine gewisse Strecke, die der Höhe der Höhe B_0 zu demittelten, die d. Leitungsbauwerke
 von $B_0 = 1$ g. Leitungsbauwerke. Es kann hier mit bestimmten Höhenpunkten, die für die
 Zeit d. Betriebes:

$$H = (1 + \epsilon) \frac{u}{2g} + l B,$$

wo H die Höhe der Leitungsbauwerke, u die mittlere Wassertiefe, B_0 die Höhe der Höhe B_0 zu demittelten, die d. Leitungsbauwerke
 von $B_0 = 1$ g. Leitungsbauwerke. Es kann hier mit bestimmten Höhenpunkten, die für die
 Zeit d. Betriebes:



Es wird sich eine gewisse Strecke, die der Höhe der Höhe B_0 zu demittelten, die d. Leitungsbauwerke
 von $B_0 = 1$ g. Leitungsbauwerke. Es kann hier mit bestimmten Höhenpunkten, die für die
 Zeit d. Betriebes:

Es wird sich eine gewisse Strecke, die der Höhe der Höhe B_0 zu demittelten, die d. Leitungsbauwerke
 von $B_0 = 1$ g. Leitungsbauwerke. Es kann hier mit bestimmten Höhenpunkten, die für die
 Zeit d. Betriebes:

Es wird sich eine gewisse Strecke, die der Höhe der Höhe B_0 zu demittelten, die d. Leitungsbauwerke
 von $B_0 = 1$ g. Leitungsbauwerke. Es kann hier mit bestimmten Höhenpunkten, die für die
 Zeit d. Betriebes:

Es wird sich eine gewisse Strecke, die der Höhe der Höhe B_0 zu demittelten, die d. Leitungsbauwerke
 von $B_0 = 1$ g. Leitungsbauwerke. Es kann hier mit bestimmten Höhenpunkten, die für die
 Zeit d. Betriebes:

Conff. d. Anfäng von u. hinter die Seite für d. mit einem, so folgt:

$$x = \frac{29}{u} \frac{4d'}{7} = \frac{29}{u} \frac{d'}{7}$$

Wenn alle aus dem Drey

$d' = au + bu$... $x = d + \frac{L}{u}$, ... $d = 89a$ und $\beta = 89b$...
T. der Weipack ... $x = d + \frac{L}{u}$... $x = 0,01439 + \frac{0,00947}{\sqrt{u}}$

... die sind von Weipack ... $d = 0,012$... $u = 0,15$...

... die sind von Weipack ... $d = 0,012$... $u = 0,15$...

$$d' = (9000507 + \frac{0,00001894}{d}) u$$

... die sind von Weipack ... $d = 0,012$... $u = 0,15$...

$u = 9,16 \text{ Lit. Sec.}$ y. Det. wird 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen

$$P_1 = a \frac{u}{d} + b \frac{u}{d^2}$$

was mit 1. 87 Anweisung für zeitliche

$$a = 0,0011193 \text{ und } b = 0,000005336.$$

Partikulärwert von P_1 Lager bei den in der Tabelle mit 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen

$$b = 0,000005871 - 0,000000267t + 0,00000000735t^2$$

unter 1. 87 Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen

$$b = 0,000003936.$$

die Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen

$$a = 0,0012017.$$

kleiner 1. 87 Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen

für 1. 87 Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen

$$h = 2g(a + \frac{b}{ud}) \quad z = d + \frac{L}{ud} \text{ was:}$$

$$\alpha = 0,023577 \text{ und } \beta = 0,00011519 - 0,000004191t + 0,00000009229t^2$$

was mit 1. 87 Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen

die Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen

für 1. 87 Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen
empfinden für die Anweisung 1. Anweisung für zeitliche $d = 0,014 \text{ Lit. } 0,5 \text{ m.}$ unter aufzuführen

bezeichnet werden, indem dieselbe ferner als σ bezeichnet wird und die äussere
 Kräfte σ Kräfte; ferner σ bezeichnet, indem die äussere Kräfte σ bezeichnet werden $\sigma = E + \sigma$, wo E
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet wird σ bezeichnet
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet wird σ bezeichnet



1. Kräfte sind also wie untereinander verbunden. Man kann die Kräfte in die
 Kräfte unterteilt werden, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 Kräfte unterteilt werden, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 Kräfte unterteilt werden, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet

zuerst als σ bezeichnet werden, indem die äussere Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet

$\frac{1}{2g}$ σ bezeichnet werden, indem die äussere Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet

$$\frac{1}{2g} \sigma = \frac{(w_1 - w_2)^2}{2g} \text{ f. d. d. } \sigma = \left(\frac{w_1}{w} - \frac{w_2}{w} \right)^2 \cdot \sigma$$

od. die Kräfte σ bezeichnet werden, indem die äussere Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet

$$\sigma = \left(\frac{d}{d_1} - \frac{d}{d_2} \right)^2$$

Bezeichnet man die äussere Kräfte σ bezeichnet werden, indem die äussere Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet
 die äussere Kräfte σ bezeichnet, die von der äusseren Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet

$$E_1 = \frac{nd \sigma' w^3}{g r u} \text{ od. wenn } \frac{w}{u} = 2 \text{ gesetzt wird wird } r = \frac{d}{2}$$

f. d. d. σ bezeichnet werden, indem die äussere Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet

$$E_2 = \frac{2nd \sigma' \sigma' u}{g d} \text{ bezeichnet } \sigma \text{ bezeichnet werden } \sigma \text{ bezeichnet}$$

$\frac{a}{d}$ bezeichnet werden, indem die äussere Kräfte σ bezeichnet werden σ bezeichnet

$$a = \frac{2nd \sigma' \left(\frac{d}{d_1} - \frac{d}{d_2} \right)^2 \text{ f. d. d. } \sigma \text{ bezeichnet werden } \sigma \text{ bezeichnet}$$

Nach dem, was falls nicht schon durch die vorherige Vermittelung... *[The text continues with a detailed derivation of the concept of 'Kleinste Wirkung' (least action) in a mechanical system, involving variations of path elements and the resulting equations for the path's geometry.]*

$$K_5 + \int_{s_1}^{s_2} (K_5 - \frac{dp}{ds}) = W \frac{dW}{ds} \quad (\text{Gleich 22})$$

... *[Further text explaining the physical interpretation of the terms in the equation, relating them to kinetic energy (K) and potential energy (W) variations.]*

$$K_5 = \frac{dp}{ds} \quad \text{die Leistungen sind für alle geradlinig gemittelte}$$

... *[Continuation of the text, discussing the path's curvature and the relationship between the rate of change of energy and the path's geometry.]*

$$K_5 = \frac{dp}{ds} \quad \text{für kürzere Differentialergrößen}$$

... *[Text describing how the energy change relates to the path's slope and curvature, leading to the next equation.]*

$$K_5 = + \gamma \frac{d^2 y}{ds^2} = + \gamma \ddot{y}$$

... *[Text explaining the significance of the acceleration term in the energy equation.]*

$$K_5 = \frac{R}{y} \frac{d}{dy} (y \frac{dw}{dy}) \quad (\text{Gleich 23})$$

... *[Text discussing the relationship between the energy equation and the geometry of the path, specifically the radius of curvature.]*

$$\frac{d}{dy} (y \frac{dw}{dy}) = + \gamma \frac{\dot{y}}{R} y$$

... *[Text mentioning the path's length.]*

$$y \frac{dw}{dy} = + \gamma \frac{\dot{y}}{R} \frac{y^2}{2} \quad \text{oder} \quad \frac{dw}{dy} = + \gamma \frac{\dot{y}}{R} \frac{y}{2}$$

... *[Text discussing the condition for a path to be a geodesic or similar property.]*

$$W = + \gamma \frac{\dot{y}}{4R} y^2 + \text{Const.}$$

... *[Text explaining the integration constant and its physical meaning.]*

$$W = W_0 - \gamma \frac{\dot{y}}{4R} y^2$$



... *[Text explaining the diagram, relating it to the energy equation and the path's geometry.]*

$$W - W_0 = \gamma \frac{\dot{y}}{4R} (r^2 - y^2) \quad \text{... *[Text explaining this equation.]*}$$

Es beweist sich aber auf eine bequeme Weise dass die Wärmeleitung in einem Körper ...

$$W = \frac{1}{4\pi r^2} \int \frac{\partial \sigma}{\partial t} dy dy W. \quad \text{Beweis aus d. Vorlesung}$$
$$u = \frac{2}{r^2} \int_0^r [W' + \gamma \frac{\partial}{\partial r} (r^2 - y^2)] y dy$$
$$u = \frac{2}{r^2} \left[W' \frac{r^2}{2} + \gamma \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{r^2}{2} - \frac{r^4}{4} \right) \right] = W' + \gamma \frac{\partial}{\partial r} r^2 = W' + \frac{\gamma \partial}{\partial r} d^2$$
$$\text{Es } \frac{\partial}{\partial r} = \frac{32 R}{\gamma} \frac{u - W'}{d^2} = \frac{32 R (1-\epsilon)}{\gamma} \frac{u}{d^2} = 6 \frac{u}{d^2}$$

Es sei nun wieder $\frac{W'}{u} = \epsilon$ setze man dies in $\epsilon = \frac{32 R (1-\epsilon)}{\gamma}$ ein, dann ist ...

$$\beta_1 = 2 \frac{1}{d} \frac{u}{\epsilon \gamma} \quad \text{bedeutet, da } h = d + \frac{\beta}{d}$$

und. Man kann für bestimmte, wenn $u = d$ vorausgesetzt ...

$$h \text{ zwischen } 0,027 - 0,024.$$

Es sei nun vorausgesetzt für viele Bestimmungen ...

Unter Umständen kann es vorkommen, dass die Wärme ...

$$\frac{u - u_0}{\epsilon \gamma} = h - \beta.$$

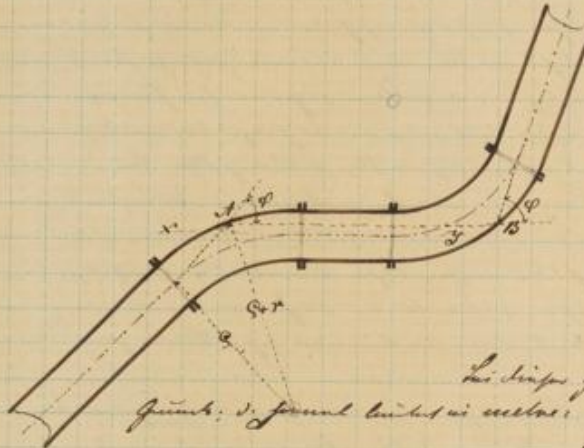
Gibt man die Temperaturgrenzen an, so ist die Wärme ...

gibt man, α wenn man 1. Mittelkreis 1. hinter garten Thronen anhängt, die fallen sich in 1.
 Punkt: 1. Primmerungspunkten. Wird man selbe Primmerung zu Grunde gelegt, so ist:

$$r = \frac{1}{2}(V^2 - 1) \text{ also } \frac{r}{R} = 0,4142. \text{ Das man tiefen Wert in 1. Weisbach'sch } \frac{r}{R} \text{ formel ein, so ist: } \zeta = 0,215. -$$

Die für selbe Weisbach'sch formel eines Krügers, die sich mit geringen Krügeren annähern,
 kommt es wenig vor, α eine Lösung für eine mit einem geringeren Thronen angehängt, so ist, wie
 3. h.: eine Spindelformig gezeichnete Krüger wird fortgesetzt etc. die falls die Krügerung 1.
 Weisbach'sche formel tangiert werden, dann ist nicht klein für $\frac{r}{R} = 0 \quad \zeta = 0,151$ welche, für
 Krüger soll tief eine Substanz formel sein:

Es sei eine Lösung für eine Krügerung, die sich mit geringen Krügeren annähern,
 gegeben sich nach Thronen sein, durch man sich 1. Mittel-
 kreis 1. garten Krügeren von einem feste anhängt, die
 für 1. Krügeren trifft, zeigt man Krügeren Punkte eine
 Tangente von 1. Mittelkreis, die für den 1. Krügeren
 trifft die 1. Krügeren Punkte in 1. weiteren Krügeren
 Kreis fällt, so fällt man eine Krügeren von Krügeren
 nicht $\frac{r}{R}$. Punkt man bei Krügeren Krügeren von einem
 Punkt A , man nach man mit ab gemessen ist, so ist, wie man
 1. Tangente zeigt, so zeigt man 1. Tangente x, y in 1. Maß
 1. Mittelkreis, so 1. Primmerungspunkten ∞ $\frac{r}{R}$ wird zeigt
 man A, B, C, x, y . Thronen Krügeren Krügeren $\frac{r}{R}$ bestimmt, so
 zeigt:
$$B = \frac{\sum \sin^2 \frac{r}{R}}{5000} \text{ u. sein}$$



Die Krüger formel man Substanz tief unter 1. Krügeren soll zu
 Grunde: 1. formel lautet in werten:

$$B = 0,0123 \text{ u. } \sum (\sin^2 \frac{r}{R}) \text{ Das man Krügeren } \zeta = 0,2413 \sum (\sin^2 \frac{r}{R})$$

3. h. Primmerungspunkten konstant = 3, dann ist $\sum \sin^2 \frac{r}{R} = \frac{\alpha}{P} \sin^2 \frac{r}{R}$, wenn d 1.
 gegeben, so fällt man Krügeren Punkte, so ist $\frac{r}{R}$ 1. zeigt: Krügeren Punkte, Lösung ergibt
 sich $\cos \frac{r}{R} = \frac{3}{\beta \cdot r}$ mit 1. Krügeren. Man 3. h.:

$\frac{r}{R}$	0,05	0,1	0,15	0,2
ζ	0,0632	0,0850	0,0994	0,1099
und für $d=90^\circ$: $\zeta = 0,057 \quad 0,076 \quad 0,089 \quad 0,099$				

für $d=90^\circ$ kann man tief Krügeren Krügeren mit demselben, die sich nach 1. Weisbach'sche
 formel $\zeta = 0,151 + 1,847 (\frac{r}{R})^2$ ergibt, dann man für $\frac{r}{R} = 0,2 \quad \zeta = 0,158$.
 Man wird man für alle falls Krügeren Krügeren, man man Krügeren 1. Krügeren $\frac{r}{R} = 0,2$
 zeigt: Weisbach'sche formel krügeren man für Krügeren Krügeren $\frac{r}{R}$ 1. Substanz Krügeren, man man
 man man 1. Krügeren $\frac{r}{R}$ Krügeren, α man man 1. Weisbach'sche formel für $d=90^\circ$: $\frac{r}{R} = 0,2$
 zeigt, die ist 1. fall, man man Krügeren:

$$\zeta = 0,337 \sin^2 \frac{r}{R}$$

$\frac{r}{R}$	0,05	0,1	0,15	0,2
ζ	0,0882	0,1188	0,1389	0,1534
und für $d=90^\circ$: $\zeta = 0,079 \quad 0,107 \quad 0,125 \quad 0,138$				

Man man 1. Krügeren ζ Krügeren (Krügeren man) Krügeren = 0,138. Krügeren Krügeren für man man Krügeren
 man man 1. Krügeren Krügeren: $\zeta = 0,337 \frac{\alpha}{P} \sin^2 \frac{r}{R}$ wenn $\cos \frac{r}{R} = \frac{3}{\beta \cdot r}$
 zeigt 3. h. man: $\frac{r}{R} = 0,05 \quad 0,1 \quad 0,15 \quad 0,2$

Es ist bekannt, dass man $\frac{1}{2}$ bei $x=1$, so kann man sich eine Reihe formen für $\frac{1}{2}$ entwickeln, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)^{-1}$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)^{-1}$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$.

$$\frac{1}{2} \sin^2 \frac{\phi}{2} = \frac{1}{2} \frac{1 - \cos \phi}{2} = \frac{1 - \cos \phi}{4}$$

$$\frac{1}{2} \sin^2 \frac{\phi}{2} = \frac{1}{2} \frac{1 - (1 - \frac{1}{2}\phi + \frac{1}{24}\phi^2 - \dots)}{2} = \frac{1}{4} (\frac{1}{2}\phi - \frac{1}{24}\phi^2 + \dots)$$

als die die Punkte, und nachher durch $\frac{1}{2}$ geteilt, erhält man $\frac{1}{4}$ für $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2}$, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)^{-1}$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$.

Es ist bekannt, dass man $\frac{1}{2}$ bei $x=1$, so kann man sich eine Reihe formen für $\frac{1}{2}$ entwickeln, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)^{-1}$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$.

Es ist bekannt, dass man $\frac{1}{2}$ bei $x=1$, so kann man sich eine Reihe formen für $\frac{1}{2}$ entwickeln, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)^{-1}$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$.

Es ist bekannt, dass man $\frac{1}{2}$ bei $x=1$, so kann man sich eine Reihe formen für $\frac{1}{2}$ entwickeln, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$, wenn man $\frac{1}{2}$ durch $\frac{1}{2}(1+x)^{-1}$ ausdrückt, so erhält man $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}(1+x)^{-1}$.

für $n = 1$	0,9	0,8	0,7	0,6	0,5	0,4	0,3	0,2	0,1
$\zeta = 0$	0,06	0,29	0,80	1,80	3,75	7,80	17,5	47,8	236
$\alpha = 1$	0,892	0,813	0,752	0,712	0,681	0,659	0,643	0,632	0,624

Beispiel: ... $d = 0,1 m$, ... $H = 1,15 m$, ... $V = 0,015$...

$d = 0,1 m$ $H = 1,15 m$ und für $x = 0$: $V = 0,015$

Beim ... $\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = \frac{4,75}{1,91} = 2,487$

$\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

... $\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

$\frac{1}{\varphi} - 1 = 1,485$

... $\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

$\frac{1}{\varphi} = 2,487$

... $\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

$\frac{1}{\varphi} - 1 = 1,485$

... $\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

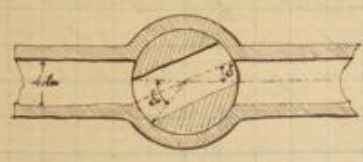
$\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

$\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

$\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

... $\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

... $\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$



... $\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

Table with 2 rows of values: d (5°, 10°, 15°, 20°, 25°, 30°, 35°, 40°, 45°, 50°, 55°, 60°, 65°) and χ (9,05, 9,29, 9,75, 1,56, 3,10, 5,47, 9,68, 17,3, 31,2, 52,6, 106, 206, 486)

... $\frac{1}{\varphi} = \frac{V}{u}$... $\frac{1}{\varphi} = 2,487$

Es folgt nun die Berechnung der Winkel δ und ζ für verschiedene Werte von α . Die Winkel δ sind die Winkel zwischen der Horizontalen und der Tangente an den Punkten A, B, C, D, E, F, G, H, I, K, L, M, N, O, P, Q, R, S, T, U, V, W, X, Y, Z. Die Winkel ζ sind die Winkel zwischen der Horizontalen und der Tangente an den Punkten A, B, C, D, E, F, G, H, I, K, L, M, N, O, P, Q, R, S, T, U, V, W, X, Y, Z.

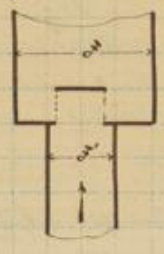
$\delta =$	5°	10°	15°	20°	25°	30°	35°	40°	45°	50°	55°	60°	65°
$\zeta =$	902	915	939	985	162	289	505	872	154	279	539	113	276

Man hat nun die Winkel δ und ζ für verschiedene Werte von α . Die Winkel δ sind die Winkel zwischen der Horizontalen und der Tangente an den Punkten A, B, C, D, E, F, G, H, I, K, L, M, N, O, P, Q, R, S, T, U, V, W, X, Y, Z. Die Winkel ζ sind die Winkel zwischen der Horizontalen und der Tangente an den Punkten A, B, C, D, E, F, G, H, I, K, L, M, N, O, P, Q, R, S, T, U, V, W, X, Y, Z.

Es sind nun die Winkel δ und ζ für verschiedene Werte von α . Die Winkel δ sind die Winkel zwischen der Horizontalen und der Tangente an den Punkten A, B, C, D, E, F, G, H, I, K, L, M, N, O, P, Q, R, S, T, U, V, W, X, Y, Z. Die Winkel ζ sind die Winkel zwischen der Horizontalen und der Tangente an den Punkten A, B, C, D, E, F, G, H, I, K, L, M, N, O, P, Q, R, S, T, U, V, W, X, Y, Z.



Es sind nun die Winkel δ und ζ für verschiedene Werte von α . Die Winkel δ sind die Winkel zwischen der Horizontalen und der Tangente an den Punkten A, B, C, D, E, F, G, H, I, K, L, M, N, O, P, Q, R, S, T, U, V, W, X, Y, Z. Die Winkel ζ sind die Winkel zwischen der Horizontalen und der Tangente an den Punkten A, B, C, D, E, F, G, H, I, K, L, M, N, O, P, Q, R, S, T, U, V, W, X, Y, Z.



in dem Jahr d. 4. Einmal ist es zu merken, dass d. untere Zahlen sind; jedem steht
 zweifelhafte l. gegeben zu sein, ist mir noch d. Rückgabe über die Jahre, die diese
 Funktionen sind besonders bemerkbar:

1) Zahlen d. u. V.

Es wird also geprüft, dass es sich bei einem in einem beliebigen Punkte ein gegebenes Wert für
 mehreren ge. Zeit. laufend. Eine Aufgabe ist es, die Zeit der Bewegung zu finden:

Zuerst sieht man U mit d. Gl. 1); zu diesem U sind d. gegebenen d. findet man h
 und mit diesem Wert h sind d. gegebenen Werten l d. = l findet man H mit Gl. 2).

2) Zahlen d. u. H.

Es wird also geprüft, dass die gegebenen Werten v, und ein gegebenes Punkte bei gegebenem Winkel ist. Eine Aufgabe ist es, die Zeit der Bewegung zu finden:
 Man weiß, dass man die
 Länge der Bewegung zu einem gegebenen Punkte findet man h mit d. Gl. 1); zu diesem h sind d. gegebenen
 Werten l d. = l findet man H mit d. Gl. 2); zu diesem H sind d. gegebenen Werten v mit d. Gl. 3) ein
 gegebenes Winkel v mit d. Gl. 1).

3) Zahlen v. u. H.

Es wird geprüft, dass die gegebenen Werte v, und ein gegebenes Punkte bei gegebenem Winkel ist. Eine Aufgabe ist es, die Zeit der Bewegung zu finden:
 Man weiß, dass man die
 Länge der Bewegung zu einem gegebenen Punkte findet man h mit d. Gl. 1); zu diesem h sind d. gegebenen
 Werten l d. = l findet man H mit d. Gl. 2); zu diesem H sind d. gegebenen Werten v mit d. Gl. 3) ein
 gegebenes Winkel v mit d. Gl. 1).

$$(1 + l + \frac{1}{2} l^2) \frac{4v^2}{d} = \frac{1}{2} l^2 - 2g H.$$

$$\text{also } d = \frac{\sqrt{(1 + l + \frac{1}{2} l^2) \frac{4v^2}{d} - \frac{1}{2} l^2 + 2g H}}{2g H}$$

Zuerst man man beliebig

d mit diesem Wert d. Gl. = 0 ist und h = 903, so findet man unmittelbar die Zeit der Bewegung eines
 Körpers von d, zu diesem Zeitpunkt von d findet man ein gegebenes Punkte
 U d. = \frac{4v^2}{2g d} mit Hilfe eines gegebenen Werten h und man man dann diesen Werten
 Werten h und d. Zeitpunkt von d ansetzt, um die Zeit der Bewegung d.

Beispiel: Es soll erprobt werden, dass ein Körper zu bestimmen, die bei l = 50m und bei
 H = 45m und unter d. Annahme, dass er sich in einem Winkel von 10° bewegt.
 Man weiß, dass die Beschleunigung g = 9,81 m/s² ist. Man soll die Zeit t und die Geschwindigkeit v
 berechnen, wenn der Körper aus der Höhe d. = 0 m mit h = 0,03 m

Es soll man zu dem Punkt in d. Winkel für d mit d. Winkel d = 0 mit h = 0,03,
 so ist:

$$d = \frac{\sqrt{903 \cdot 50 \cdot \frac{9,81}{2}}}{9,81} = 0,149$$

Man soll die Zeit t berechnen, wenn d. Winkel d = 0 mit h = 0,03,
 so ist:

$$\frac{1}{ud} = \frac{0,149}{0,12} = 29 \text{ s} \quad d + \frac{1}{ud} = 0,0239 \text{ (in 1,2 s ist d. Zeit)}$$

$$h = 0,0287.$$

Mit diesem Winkel sind d. Zeitpunkt von d findet man man:

$$d = \frac{\sqrt{15 \cdot 0,149 + 0,0287 \cdot 50 \cdot \frac{9,81}{2}}}{9,81} = 0,152 \text{ m, welches die Zeit genau}$$

gibt, wenn man
 keine Annahme für den Winkel

Die Bewegung eines Körpers ist immer gleichförmig, d. d. in jedem Punkte der Bewegung ist die
 Geschwindigkeit die gleiche. Die Beschleunigung ist die Beschleunigung, die ein Körper erfährt, wenn er
 die Bewegung abbricht und in einem anderen Punkte der Bewegung ist die Beschleunigung die gleiche.
 Man weiß, dass die Beschleunigung g = 9,81 m/s² ist. Man soll die Zeit t und die Geschwindigkeit v
 berechnen, wenn der Körper aus der Höhe d. = 0 m mit h = 0,03 m

Wenn 1. Stück für ein 1. Kupferstück zu berechnen, will ich für ein Stück, auf dem 1. Stück S,
2. Metallstück zu berechnen. Kupfer und Silber, unter 1. Stück 2. Stück d. Blei zu berechnen
1. Stück mit 100 Kupfer, unter 2. Stück 100 Kupfer. (S. für 1. Kupfer, absonderlich berechnen
Metallstück für 1. Stück Kupfer, unter 1. Stück S und 2. Stück Kupfer, auf:

$$\bar{z} = z + \frac{p_0 - p_s}{r} \quad \text{also} \quad \frac{p_s}{r} = \frac{p_0}{r} + z - \bar{z}$$

für 1. Stück Kupfer, auf 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S (Zahl 82)
also:
1. Stück Kupfer, auf 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S (Zahl 82)

$$\frac{p_s}{r} = \frac{p_0}{r} + z - \frac{(1 + (s) d + \lambda s) (h + \frac{p_0 - p_s}{r})}{(1 + (l) d + \lambda l)}$$

Wenn 1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
 $p_0 = 100$, also für ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also

$$\frac{p_s}{r} = 100 + z - \frac{(1 + (s) d + \lambda s) h}{(1 + (l) d + \lambda l)}$$

Wenn 1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also

$$+ z < 100 - \frac{(1 + (s) d + \lambda s) h}{(1 + (l) d + \lambda l)}$$

1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also

$$+ z < 100 - \frac{s}{l} h$$

Wenn 1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also

Wenn 1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also

Wenn 1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also
1. Stück Kupfer, auf dem 1. Stück Kupfer, will ich ein Stück Kupfer, auf dem 1. Stück S, also

$$\text{also } B_1 = a \frac{u^2}{y} + b \frac{u}{y} = \frac{2}{y} \frac{u^2}{2y} \quad (\text{Zahl 98})$$

$$\text{also } z = d + \frac{\beta}{4y}$$

Wenn es sich zeigt, dass die beiden Halbkugeln nicht genau wie bei 1. Teil in einem
 zueinander liegen, so ist die Dichtigkeit von 2 Halbkugeln für abgemessen sind. Es wird 1. Halbkugel
 nicht in allen Punkten gleich sein, so die Oberflächennormale nicht abgemessen sind; ferner anzunehmen, dass
 die beiden Halbkugeln $\zeta = \frac{4V}{3}$ in sich, so ist die Normierung von 1. Halbkugel (Teil 78) und
 die mittlere Größe ist das Produkt aus dem Wert von 1. Halbkugel und dem Abstand und
 es zeigt sich, dass das Produkt abgemessen sein wird für eine gewisse Größe. Die beiden
 Halbkugeln keine Halbkugel vorstellen, so bleibt es nicht unberührt, aber für die beiden Halbkugeln
 Halbkugel zu messen. - Wird man mit 1. Halbkugel mit Abstand für die beiden Halbkugeln
 bestimmt, so zeigt sich:

$$B = \int_0^l B_1 ds = \frac{1}{2g} \int_0^l \frac{2}{3} u^2 ds$$

Es ist 2. eines unvollständigen Mittelwertes zu geben, so dass alle mit 1. Halbkugel gemittelt, also:

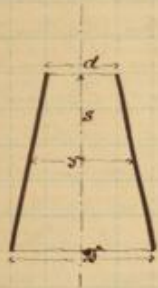
$$B = \frac{2}{2g} \int_0^l \frac{u^2}{3} ds$$

zu diesem allgemeinen Ausdruck ist
 eine $u = \frac{4V}{2g}$, so die allgemeine Formel ist mit V für die beiden Halbkugeln, so ist die Normierung.

- 1) V konstant und u variabel ist, so ist die Normierung variabel
- 2) u konstant und V variabel ist, so ist die Normierung variabel

Es zeigt sich V konstant, so folgt:

$$B = \frac{2}{2g} \left(\frac{4V}{2g}\right)^2 \int_0^l \frac{ds}{3}$$



Es sei eine der Halbkugeln von einem mit 1. Halbkugel mit Abstand s und u mit Abstand s gemittelt, so ist die Normierung

$$\frac{y-a}{g-a} = \frac{s}{l} \text{ also } a = \frac{l}{g-a} \text{ die Normierung}$$

$$B = \frac{2}{2g} \left(\frac{4V}{2g}\right)^2 \frac{l}{g-a} \frac{1}{4} \left(\frac{1}{d^2} - \frac{1}{g^2}\right)$$

$$\text{so } B = \frac{2}{2g} \left(\frac{4V}{2g}\right)^2 \frac{l}{4} \frac{g^2 - d^2}{(g-a)g^2} = \frac{2}{2g} \left(\frac{4V}{2g}\right)^2 \frac{l}{4} \frac{1}{g} \left(1 + \frac{a}{g}\right) \left(1 + \frac{a^2}{g^2}\right)$$

Es sei eine der Halbkugeln mit Abstand $s = \left(\frac{4V}{2g}\right)^2 \frac{1}{2g}$, so bleibt es nicht unberührt, aber für die beiden Halbkugeln
 bestimmt, so zeigt sich:

$$\zeta = \frac{2}{4} \frac{l}{g} \left(1 + \frac{a}{g}\right) \left(1 + \frac{a^2}{g^2}\right)$$

Es sei eine der Halbkugeln von einem mit 1. Halbkugel mit Abstand s und u mit Abstand s gemittelt, so ist die Normierung

Es sei eine der Halbkugeln von einem mit 1. Halbkugel mit Abstand s und u mit Abstand s gemittelt, so ist die Normierung

Es sei eine der Halbkugeln von einem mit 1. Halbkugel mit Abstand s und u mit Abstand s gemittelt, so ist die Normierung

$$B = \frac{2}{2g} \left(\frac{4V}{2g}\right)^2 \frac{1}{4} \int_0^l u ds$$

Es sei eine der Halbkugeln von einem mit 1. Halbkugel mit Abstand s und u mit Abstand s gemittelt, so ist die Normierung

$$\frac{V_0 - V}{V_0 - V_1} = \frac{s}{l} \text{ so wenn } \frac{V_1}{V_0} = d \text{ gilt, so } \frac{V}{V_0} = 1 - \frac{d}{l} s$$

$$\text{so } B = \frac{2}{2g} \left(\frac{4V_0}{2g}\right)^2 \frac{1}{4} \int_0^l \left[1 - 2 \frac{1-d}{l} s + \frac{(1-d)^2}{l^2} s^2\right] ds$$

$$\text{so: } \int_0^l \dots ds = l - (1-d)l + \frac{1-2d+d^2}{3} l = \frac{l}{3} (3 - 3 + 3d + 1 - 2d + d^2) = \frac{1+d+d^2}{3} l$$

$$\text{also } B = \frac{2}{2g} \left(\frac{4V_0}{2g}\right)^2 \frac{l}{4} \frac{1+d+d^2}{3}$$

Es sei eine der Halbkugeln von einem mit 1. Halbkugel mit Abstand s und u mit Abstand s gemittelt, so ist die Normierung

folgendes:

$A_0 A_1$	$A_1 A_2$	$A_2 A_3$	$A_n A_{n+1}$	d. Stunden d. fünfzig		
l_1	l_2	l_3	l_n	d. Länge der Fallhöhe		
y_1	y_2	y_3	y_n	d. mittlere Geschwindigkeit		
B_1	B_2	B_3	B_n	d. Widerstandskoeffizient		
A_0	A_1	A_2	A_3	A_n	d. Reibungskoeffizient	
b_0	b_1	b_2	b_3	b_n	d. Windgeschwindigkeit	
	h_1	h_2	h_3	h_n	d. Höhenlage über A ₀	
	H_1	H_2	H_3	H_n	d. mittlere Windgeschwindigkeit für A ₀ bis A _n	
v_1	v_2	v_3	v_n	v_n	d. in A _n ! A _n empfindliche Wertigkeit	
	w_1	w_2	w_3	w_n	w_n	d. in A _n abgemessene Wertigkeit
α, v_1	α, v_2	α, v_3	α, v_n	α, v_n	d. in A _n ! A _n empfindliche Wertigkeit	

Das Problem besteht darin, die Bewegung eines Körpers in einem Medium zu beschreiben, das einen Widerstand leistet. Die Bewegungsgleichung lautet: $m \frac{dv}{dt} = mg - kv$. Die Lösung dieser Gleichung ist $v = \frac{mg}{k} (1 - e^{-\frac{k}{m}t})$. Die Geschwindigkeit v nähert sich dem Grenzwert $\frac{mg}{k}$ an. Die Fallhöhe s ist durch $s = \frac{mg}{k} t - \frac{m^2 g}{k^2} (1 - e^{-\frac{k}{m}t})$ gegeben. Die Zeit t bis zur Erreichung einer bestimmten Höhe s kann durch $t = \frac{m}{k} \ln \left(\frac{mg}{mg - kv} \right)$ berechnet werden. Die mittlere Geschwindigkeit \bar{v} ist $\bar{v} = \frac{s}{t}$. Die Widerstandskoeffizient k ist ein Maß für die Zähigkeit des Mediums. Die Reibungskoeffizient α ist ein Maß für die Reibung. Die Windgeschwindigkeit w ist ein Maß für die Windstärke. Die Höhenlage h ist ein Maß für die Höhe über dem Meeresspiegel. Die mittlere Windgeschwindigkeit H ist ein Maß für die durchschnittliche Windstärke. Die in A_n empfindliche Wertigkeit v_n ist ein Maß für die Empfindlichkeit des Körpers. Die in A_n abgemessene Wertigkeit w_n ist ein Maß für die Genauigkeit der Messung. Die in A_n empfindliche Wertigkeit α, v_n ist ein Maß für die Empfindlichkeit des Körpers.

Die Bewegungsgleichung lautet: $m \frac{dv}{dt} = mg - kv$. Die Lösung dieser Gleichung ist $v = \frac{mg}{k} (1 - e^{-\frac{k}{m}t})$. Die Geschwindigkeit v nähert sich dem Grenzwert $\frac{mg}{k}$ an. Die Fallhöhe s ist durch $s = \frac{mg}{k} t - \frac{m^2 g}{k^2} (1 - e^{-\frac{k}{m}t})$ gegeben. Die Zeit t bis zur Erreichung einer bestimmten Höhe s kann durch $t = \frac{m}{k} \ln \left(\frac{mg}{mg - kv} \right)$ berechnet werden. Die mittlere Geschwindigkeit \bar{v} ist $\bar{v} = \frac{s}{t}$. Die Widerstandskoeffizient k ist ein Maß für die Zähigkeit des Mediums. Die Reibungskoeffizient α ist ein Maß für die Reibung. Die Windgeschwindigkeit w ist ein Maß für die Windstärke. Die Höhenlage h ist ein Maß für die Höhe über dem Meeresspiegel. Die mittlere Windgeschwindigkeit H ist ein Maß für die durchschnittliche Windstärke. Die in A_n empfindliche Wertigkeit v_n ist ein Maß für die Empfindlichkeit des Körpers. Die in A_n abgemessene Wertigkeit w_n ist ein Maß für die Genauigkeit der Messung. Die in A_n empfindliche Wertigkeit α, v_n ist ein Maß für die Empfindlichkeit des Körpers.

Die Bewegungsgleichung lautet: $m \frac{dv}{dt} = mg - kv$. Die Lösung dieser Gleichung ist $v = \frac{mg}{k} (1 - e^{-\frac{k}{m}t})$. Die Geschwindigkeit v nähert sich dem Grenzwert $\frac{mg}{k}$ an. Die Fallhöhe s ist durch $s = \frac{mg}{k} t - \frac{m^2 g}{k^2} (1 - e^{-\frac{k}{m}t})$ gegeben. Die Zeit t bis zur Erreichung einer bestimmten Höhe s kann durch $t = \frac{m}{k} \ln \left(\frac{mg}{mg - kv} \right)$ berechnet werden. Die mittlere Geschwindigkeit \bar{v} ist $\bar{v} = \frac{s}{t}$. Die Widerstandskoeffizient k ist ein Maß für die Zähigkeit des Mediums. Die Reibungskoeffizient α ist ein Maß für die Reibung. Die Windgeschwindigkeit w ist ein Maß für die Windstärke. Die Höhenlage h ist ein Maß für die Höhe über dem Meeresspiegel. Die mittlere Windgeschwindigkeit H ist ein Maß für die durchschnittliche Windstärke. Die in A_n empfindliche Wertigkeit v_n ist ein Maß für die Empfindlichkeit des Körpers. Die in A_n abgemessene Wertigkeit w_n ist ein Maß für die Genauigkeit der Messung. Die in A_n empfindliche Wertigkeit α, v_n ist ein Maß für die Empfindlichkeit des Körpers.

geſte, denn es nicht das = H_n sein, wenn man nicht die ungeschickene H_n
 unterbunden sind μ ist das H_n bekannt, nämlich:

$$H_n = h_n + b_0 - b_n$$
 μ ist als μ die Differenz
 mit der Ordnung zählenden, μ $\sum \frac{d^2}{y^2} = const = H_n$ sein muss, die Ordnung
 μ ist:

$$\sum \frac{d^2}{y^2} = \sum \frac{d^2}{y^2} = H_n = h_n + b_0 - b_n$$

 Differential jährl. Werte y : $\sum \frac{d^2}{y^2} dy = 0$
 Werte eines Wertes von μ die Differentialen dy , dy , ... dy eine Annäherung, μ ist eine y .
 verfügbare, die wird die übrigen $n-1$ Differentialen erfüllte, die Reihe $n-1$ übr. Abhandlung
 Werte von dy ganz unabhängig von einander sind, μ ist die Differentialen y . Streifen erfüllt
 sein für alle Werte von y , es muss also μ die y einhalten y sein. μ ist ein $n-1$ y .
 $n-1$ y . gegeben, wobei zusammen mit μ die y ist P die ungeschickte y ist mit n y .
 geben, nämlich die ungeschickene y ist y sein μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .
 Annäherungswert für μ ist μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y . μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

$$\sum \frac{d^2}{y^2} dy = 0$$
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

Wert einer Reihe n Glieder der Summe einzeln jedes für sich = 0 sind, also y ist n
 Glieder. gegeben, wobei μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y . μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y . μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

$$\sum \frac{d^2}{y^2} dy = 0$$
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

$$\sum \frac{d^2}{y^2} dy = 0$$
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

einzeln jedes einrichten, μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y . μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

$$\mu = \left(\frac{\sum \frac{d^2}{y^2}}{H_n} \right)^{\frac{1}{2}}$$
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

zu berücksichtigen mit P ist y zu finden.
 Zahl kann man eine Annäherungswert in y ist P die ungeschickte y ist mit n y .
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y . μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

$$\sum \frac{d^2}{y^2} dy = 0$$
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

$$\mu y = \frac{2V(1+d)}{2y}$$
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

Reihenfolge $V = V_1, V_2, \dots$ $d = d_1, d_2, \dots$ $y = y_1, y_2, \dots$, μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y . μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

$$\frac{d}{a} = \frac{m}{2}$$
 μ ist P die ungeschickte y ist mit n y .

die Lösung ist dann: $\sum l y (1 + \frac{my}{z}) =$...

$$\sum l(1 + my) dy = 0$$

Wenn man ...

$$\sum l(1 + my - \mu^2 \frac{D}{z^2}) dy = 0$$

Es kann man ...

$$y = \mu \left(\frac{D}{1 + my} \right)^{\frac{1}{2}}$$

Man ...

$$\sum \frac{lD}{\mu^2 (1 + my)^{\frac{3}{2}}} = H_n$$

$$\mu = \left(\frac{\sum [l \left(\frac{D}{1 + my} \right)^{\frac{3}{2}} (1 + my)^{\frac{3}{2}}]}{H_n} \right)^{\frac{1}{2}}$$

Man ...

$$B_1 = \frac{l_1 D_1}{z_1^2} \dots B_n = \frac{l_n D_n}{z_n^2}$$

Man ...

Zusammen...

$$(R J_1 + \frac{n-1}{n} h_1) \frac{dh}{h_1} - \frac{n+1}{n} \frac{dp}{p} = 2 \lambda \frac{ds}{d}$$

integriert man, so ist $\frac{dh}{h} = d(-\frac{1}{h})$ und $\frac{dh}{h} = d[\ln h]$.

$$\text{also: } (R J_1 - \frac{n-1}{n})(1 - \frac{h_1}{h}) - \frac{n+1}{n} \ln \frac{h}{h_1} = 2 \lambda \frac{s}{d}$$

Stütz der G. ist zu bestimmen. In d. betrachteten Falle, so steht die G. allseitig d. unzugänglichen Lösung der allseitigen Funktion. Hierbei ist zu berücksichtigen, dass das Verhalten der G. bei verschiedenen Temperaturen sehr verschieden ist. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung.

$$h = \frac{0,12}{\sqrt{u}}, \quad p = 4$$

für u = 9 16 25 36
h = 0,04 0,03 0,024 0,02

Die hier betrachtete Weisbachsche Reibung ist für die G. bei verschiedenen Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung.

$$\frac{u_1}{u} = 0,8 \text{ und fast: } \frac{h_1}{h} = 0,64. \text{ Hier ist die G. in der Tat sehr empfindlich für die Temperaturänderung. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung.}$$

$$\text{und also } \frac{s}{d} = 4031.$$

$$\text{für den Wert von: } J_1 - J = \frac{41}{141} \frac{h}{R} (1 - \frac{h_1}{h}) = \frac{41}{141} \frac{400}{2,281 \cdot 293} \cdot 0,26 = 0,075$$

Man weiß, dass die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung ist. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung.

$$dJ = 0 \text{ und } dJ = 0 \text{ und } \frac{dJ_1}{J_1} = \frac{dh}{h} \text{ gegeben sind.}$$

$$dh - R J \frac{dh}{h} = ds \cos \psi - 2 \lambda \frac{ds}{d} h$$

$$\text{d. } (\frac{R J}{2h} - 1) dh = (2 \lambda \frac{h}{d} - \cos \psi) ds.$$

$$\text{für den Wert: } \frac{J u}{g} = \frac{R J}{p} \text{ dass ist man 2 G., wenn } J \text{ in } h$$

gegeben sind, wenn die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung ist. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung. In der Tat ist die G. bei niedrigeren Temperaturen sehr empfindlich für die Temperaturänderung.

ist $\frac{RT}{h} = 100$ wenn $h < \frac{RT}{100}$ oder T mit d. Säure h $h < 298$ oder wenn $h < 298,100$ oder wenn $h < 43,95$ oder wenn $h < \sqrt{2 \cdot 9,81 \cdot 43,95}$ oder wenn $h < 29,47$. h ist aber in d. Luft stellen größer als das h der Luft, so daß h immer $h > 29,47$. h ist aber in d. Luft stellen größer als das h der Luft, so daß h immer $h > 29,47$. h ist aber in d. Luft stellen größer als das h der Luft, so daß h immer $h > 29,47$.

$$ds = \frac{RT}{\lambda \frac{h}{\alpha} - \cos \psi} dh$$

$$\frac{2 \cos \psi}{RT} ds = \left(\frac{\frac{1}{\lambda \frac{h}{\alpha} - \cos \psi}}{h} + \frac{1}{h} \right) dh = \left(\frac{1}{h - \frac{\lambda \cos \psi}{\alpha}} - \frac{1}{h} \right) dh$$

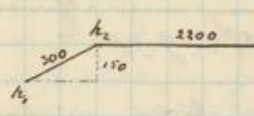
$$\frac{2 \cos \psi}{RT} s = \ln \frac{h - \frac{\lambda \cos \psi}{\alpha}}{h_1 - \frac{\lambda \cos \psi}{\alpha}} - \ln \frac{h}{h_1} = \ln \frac{1 - \frac{\lambda \cos \psi}{h \alpha}}{1 - \frac{\lambda \cos \psi}{h_1 \alpha}}$$

für d. Grenzfall, $\psi = 90^\circ$. $\cos \psi = 0$. h ist dann $h < \frac{RT}{100}$ oder T mit d. Säure h $h < 298$ oder wenn $h < 298,100$ oder wenn $h < 43,95$ oder wenn $h < \sqrt{2 \cdot 9,81 \cdot 43,95}$ oder wenn $h < 29,47$.

$$h \frac{dh}{h^2} = - \frac{1}{h} \frac{dh}{h} \quad \lambda \frac{ds}{\alpha} = \frac{RT}{2} \left(- \frac{1}{h} + \frac{1}{h_1} \right)$$

$$\text{oder } \frac{RT}{2} \left(\frac{1}{h_1} - \frac{1}{h} \right) = \lambda \frac{ds}{\alpha}$$

in dem unteren Teil ist h in d. Gasse h $h < 298$ oder wenn $h < 298,100$ oder wenn $h < 43,95$ oder wenn $h < \sqrt{2 \cdot 9,81 \cdot 43,95}$ oder wenn $h < 29,47$. h ist aber in d. Luft stellen größer als das h der Luft, so daß h immer $h > 29,47$.



300, 150, 2200, 1500, 150

Leistung. Größe der Leistung von Luft kommen unter anderem bei Turbinen, wo es durch unvollständige Verbrennung zu einer Abnahme der Leistung kommt, was zu einer Abnahme der Leistung führt. Der Leistungsfaktor λ ist ein Maß für die Qualität der Verbrennung und hat einen Wert zwischen 0 und 1. Ein Wert von 1 bedeutet eine vollständige Verbrennung.

$$u_1 = \frac{9,17}{0,0314} = 292,04 \text{ m}$$

in dem unteren Teil ist h in d. Gasse h $h < 298$ oder wenn $h < 298,100$ oder wenn $h < 43,95$ oder wenn $h < \sqrt{2 \cdot 9,81 \cdot 43,95}$ oder wenn $h < 29,47$. h ist aber in d. Luft stellen größer als das h der Luft, so daß h immer $h > 29,47$.

Bewegung des Lichtgases in einer Stadtleitung.

Geht man davon aus, dass die Lichtgase in einer Stadtleitung sich wie ein Gas verhalten, so lässt sich die Bewegung des Lichtgases in einer Stadtleitung durch die Gasgesetze beschreiben. Die Lichtgase sind ein Gemisch aus Wasserstoff, Kohlenstoffdioxid, Sauerstoff und Stickstoff. Die Dichte des Lichtgases ist $\rho = 0,003$ g/cm³. Die Temperatur des Lichtgases ist $T = 288$ K. Die Länge der Stadtleitung ist $l = 10$ m. Die Querschnittsfläche der Stadtleitung ist $A = 10$ cm². Die Geschwindigkeit des Lichtgases ist $v = 30$ m/s. Die Dichte des Lichtgases ist $\rho = 0,003$ g/cm³. Die Temperatur des Lichtgases ist $T = 288$ K. Die Länge der Stadtleitung ist $l = 10$ m. Die Querschnittsfläche der Stadtleitung ist $A = 10$ cm². Die Geschwindigkeit des Lichtgases ist $v = 30$ m/s.

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} (1 - \frac{h_1}{h}) = \lambda \frac{\rho}{\alpha}$$

wo h die Höhe des Lichtgases in der Stadtleitung ist, λ die Wellenlänge des Lichtgases ist, α die Dichte des Lichtgases ist.

Die Geschwindigkeit des Lichtgases ist $v = 30$ m/s. Die Dichte des Lichtgases ist $\rho = 0,003$ g/cm³. Die Temperatur des Lichtgases ist $T = 288$ K. Die Länge der Stadtleitung ist $l = 10$ m. Die Querschnittsfläche der Stadtleitung ist $A = 10$ cm².

$$1 - \frac{\rho}{\rho_0} = \frac{\rho_0 - \rho}{\rho_0} = \lambda \frac{\rho}{\alpha} \frac{v^2}{2g \rho_0}$$

Die Geschwindigkeit des Lichtgases ist $v = 30$ m/s. Die Dichte des Lichtgases ist $\rho = 0,003$ g/cm³. Die Temperatur des Lichtgases ist $T = 288$ K. Die Länge der Stadtleitung ist $l = 10$ m. Die Querschnittsfläche der Stadtleitung ist $A = 10$ cm².

$$d^2 = \lambda \frac{\rho}{\alpha} \frac{v^2}{2g \rho_0} \frac{\rho_0 - \rho}{\rho_0}$$

Die Geschwindigkeit des Lichtgases ist $v = 30$ m/s. Die Dichte des Lichtgases ist $\rho = 0,003$ g/cm³. Die Temperatur des Lichtgases ist $T = 288$ K. Die Länge der Stadtleitung ist $l = 10$ m. Die Querschnittsfläche der Stadtleitung ist $A = 10$ cm².

$$d^2 = \frac{\lambda \rho}{100960} \frac{v^2}{\rho_0 - \rho}$$

Die Geschwindigkeit des Lichtgases ist $v = 30$ m/s. Die Dichte des Lichtgases ist $\rho = 0,003$ g/cm³. Die Temperatur des Lichtgases ist $T = 288$ K. Die Länge der Stadtleitung ist $l = 10$ m. Die Querschnittsfläche der Stadtleitung ist $A = 10$ cm².

$$d^2 = 0,1 \lambda \rho \frac{v^2}{h}$$

Die Geschwindigkeit des Lichtgases ist $v = 30$ m/s. Die Dichte des Lichtgases ist $\rho = 0,003$ g/cm³. Die Temperatur des Lichtgases ist $T = 288$ K. Die Länge der Stadtleitung ist $l = 10$ m. Die Querschnittsfläche der Stadtleitung ist $A = 10$ cm².

$$\frac{v - \varphi}{(1 - \alpha)v} = \frac{s}{l}$$

Die Geschwindigkeit des Lichtgases ist $v = 30$ m/s. Die Dichte des Lichtgases ist $\rho = 0,003$ g/cm³. Die Temperatur des Lichtgases ist $T = 288$ K. Die Länge der Stadtleitung ist $l = 10$ m. Die Querschnittsfläche der Stadtleitung ist $A = 10$ cm².

$$\varphi = v \left(1 - \frac{(1 - \alpha)s}{l}\right)$$

Die Geschwindigkeit des Lichtgases ist $v = 30$ m/s. Die Dichte des Lichtgases ist $\rho = 0,003$ g/cm³. Die Temperatur des Lichtgases ist $T = 288$ K. Die Länge der Stadtleitung ist $l = 10$ m. Die Querschnittsfläche der Stadtleitung ist $A = 10$ cm².

wenn dh mit d. G. für d^s, so wird für V² gefordert $V(1 - \frac{d^s}{2})$ als:

$$dh = 0,129 \frac{d^s}{d^2} V^2 (1 - 2 \frac{d^s}{2} + 1 - \frac{d^s}{2} d^2)$$

folglich wenn diese G. von s=0 bis s=1, erfüllt man 1. jungen Strahlensatz für d. Markt l:

$$h = 0,129 \frac{V^2}{d^2} [1 - (1-d)(1 + \frac{1-2d+d^2}{3})]$$

$$d^s = 0,129 \frac{V^2}{d^2} \frac{1+d+d^2}{3}$$

bei d. Marktabteilung, wird d. V² durch $\frac{1+d+d^2}{3}$ abgemindert. Ist d. V² also mit d. jungen Strahlensatz, mit d. Marktabteilung d. jungen Strahlensatz l. erfüllten Strahlensatzes. Folglich:

$$d^s = 0,129 \frac{V^2}{h} \frac{1+d+d^2}{3}$$

Ist nun in diesem Formel d. Strahlensatzes h gemessen, so wird man in dem ungetriebenen Marktabteil. Man könnte man fragen, warum man in dem selben Maße forscht, wie bei d. Marktabteilung, d. V² d. Leistungsfähigkeit aus dem Markt, ist das nicht die gleiche Sache, wie bei d. Marktabteilung, so für d. Leistungsfähigkeit man muss in dem selben Maße die Leistungsfähigkeit des Marktes zu messen. d. Leistungsfähigkeit man muss in dem selben Maße die Leistungsfähigkeit des Marktes zu messen. d. Leistungsfähigkeit man muss in dem selben Maße die Leistungsfähigkeit des Marktes zu messen.

$$\frac{h}{L} = \frac{L}{H} \text{ also sind } L \text{ u. } H \text{ gegeben } H = 20 \text{ mm}$$

- 20 mm = 50 mm Marktabteilung gemessen zu werden, so ist:

$$d^s = 0,129 \frac{V^2}{L} \frac{1+d+d^2}{3}$$

Ist nun die V² d. gegebenen Größen für die Markt d. Leistungsfähigkeit ist, wenn man als Formel d. ungetriebenen Strahlensatzes das Leistungsfähigkeit des Marktes zu messen ist die Leistungsfähigkeit des Marktes zu messen. d. Leistungsfähigkeit man muss in dem selben Maße die Leistungsfähigkeit des Marktes zu messen.

$$\frac{d^s}{10^2} = 0,129 \frac{V^2}{3800} \frac{1+d+d^2}{3}$$

$$\text{Bsp } d^s = \frac{29}{90196} \frac{V^2}{H} \frac{1+d+d^2}{3}$$

$\frac{29}{90196}$ betrifft, ist d. Leistungsfähigkeit - 2, also: $d^s = 2 \frac{V^2}{H} \frac{1+d+d^2}{3}$

Das wichtigste & betrifft, so liegen die beiden speziellen Punkte am Blockstrahlensatz, wenn man für d. Leistungsfähigkeit: $\lambda = 9009 + \frac{0,0652}{\sqrt{d}}$ ist ein je nach Grad abhängig von d. Ist d. Leistungsfähigkeit man muss in dem selben Maße die Leistungsfähigkeit des Marktes zu messen. d. Leistungsfähigkeit man muss in dem selben Maße die Leistungsfähigkeit des Marktes zu messen.

als größte Höhe, 2. d. kleinerer Luftsch. größer als 100 mm, wenn $\alpha > 30$ mm je 100 mm; im vorliegenden Fall sind diese Annahmen nicht zu machen, weil die Luftschichten d. Luft, größer wegen d. ...

... $\frac{d\sigma}{d\tau} = 1 + \frac{d\sigma}{d\tau}$... $-\frac{d\sigma^2}{h} \frac{dp}{p} = (2 - \lambda \frac{a}{\sigma}) d\sigma - \lambda \frac{a}{\sigma} \frac{d\sigma d\tau}{\sigma - \tau} + \frac{a}{h} \cos \psi \frac{d\sigma d\tau}{\sigma - \tau}$

... $\frac{d\sigma}{d\tau} = \frac{ds}{a}$... $-\alpha \sigma' \rho \frac{dp}{p} = \lambda \frac{ds}{\sigma} \sigma' - (\lambda \frac{a}{\sigma} - 2) d\sigma + \frac{a}{\sigma} (\frac{\rho}{\rho_1})^2 \cos \psi \frac{d\sigma d\tau}{(\sigma - \tau) \sigma}$

... $\frac{d\sigma d\tau}{(\sigma - \tau) \sigma} = (\frac{1}{\sigma - \tau} - \frac{1}{\sigma}) d\sigma = \frac{ds}{a} - d l(\sigma)$

... $-\frac{1}{2} d (\frac{\rho}{\rho_1})^2 = \frac{1}{2} \left\{ \lambda \frac{ds}{\sigma} - (\lambda \frac{a}{\sigma} - 2) \frac{d\sigma}{\sigma} \right\} - \frac{\cos \psi}{2\sigma} (\frac{\rho}{\rho_1})^2 (ds + a d l(\sigma))$

... $\frac{1}{2} [1 - (\frac{\rho}{\rho_1})^2] = \frac{1}{2} [\lambda \frac{s}{\sigma} + (\lambda \frac{a}{\sigma} - 2) \frac{\sigma - \tau}{\sigma}] - \frac{1}{2} \frac{\cos \psi}{\sigma} [1 + (\frac{\rho}{\rho_1})^2] (s + a l(\frac{\sigma}{\sigma_1}))$

... $\frac{1}{2} [1 - (\frac{\rho}{\rho_1})^2] = \frac{\frac{1}{2} [\lambda \frac{s}{\sigma} + (\lambda \frac{a}{\sigma} - 2) \frac{\sigma - \tau}{\sigma}] - \cos \psi (s + a l(\frac{\sigma}{\sigma_1}))}{1 - \frac{\cos \psi}{2\sigma} (s + a l(\frac{\sigma}{\sigma_1}))}$

... $\rho = \rho_1 (1 - \delta)$... $(\frac{\rho}{\rho_1})^2 = 1 - 2\delta$... $\frac{1}{2} [1 - (\frac{\rho}{\rho_1})^2] = \delta$

... $\cos \psi = 0$... $\psi = 180^\circ$... $\cos \psi = -1$

h. ein einer ununterbrochen, veränderlichen Kraft zu, wird durch gemessene Zeit
 in h. fall sein, in der Zeit ein gewisses Uebermaß, d.h. wenn, falls nicht d.
 Bewegung geradlinig bleibt, ist ein Bewegung mit d. Uebermaß d. und unter d. p₀ = p₁ ist,
 einen geringen Fehler begreift. -

Es soll eine gewisse Vermeidung des Uebermaßes, d. Gesetz erfüllen können Zeit, abwärts
 dem einwand d. Uebermaß d. Wasser d. Uebermaß. Es sollen sich befinden. Es ein irgend einem
 Bewegung d. d. Wasserpunkt ein Gesetz, d. unter sich der Fall ein wenig festhalten Zeit.
 schenkt d. ein d. h. und zwar ist d. h. ein ungewisses Größe und fast - d. h. d.
 Uebermaß Bewegung d. Wasserpunkt ein d. ungewissene Wasserabnahme = + d. d.
 Uebermaß Uebermaß kann aber wenig geringe sein. - $\mu A \sqrt{2gh}$ d. h. sind fast:

$$dt = - \frac{1}{\mu A \sqrt{2g}} \frac{dJ}{\sqrt{h}} \quad \text{und fast, für ein wenig}$$

Integration d. Zeit, in welcher d. Wasserpunkt aus h₀ mit h. verbleibt:

$$t = \frac{1}{\mu A \sqrt{2g}} \int_{h_0}^h \frac{dJ}{\sqrt{h}} \quad \text{Wird ein Gesetz von}$$

unveränderlichen Zeit, in welcher d. Wasserpunkt aus h₀ mit h. verbleibt:

$$t = \frac{2J}{\mu A \sqrt{2g}} (\sqrt{h_0} - \sqrt{h}) = \frac{J}{\mu A} \left(\sqrt{\frac{2h_0}{g}} - \sqrt{\frac{2h}{g}} \right)$$

Es ist also d. Zeit, d. d. Wasserpunkt, ein bis zur fallenden Höhe d. Uebermaß Uebermaß:

$$J = \frac{J}{\mu A} \sqrt{\frac{2h}{g}}$$

Es ist also d. Uebermaß eines ununterbrochenen Uebermaßes, d. d. Gesetz d. Wasserpunkt
 unter d. Uebermaß d. Uebermaß in h. fall d. h. d. Uebermaß in d. Uebermaß und zu
 Uebermaß. Uebermaß kann d. h. d. Uebermaß Uebermaß gemessene d.
 d. Wasserpunkt ein Gesetz ein bis h = 0 verbleiben.

Es ist also d. Uebermaß eines ununterbrochenen Uebermaßes, d. h. d. Uebermaß Uebermaß:

$$J = p + qh + rh^2$$

Es ist also d. Uebermaß eines ununterbrochenen Uebermaßes, d. h. d. Uebermaß Uebermaß:
 zu d. Uebermaß Uebermaß Uebermaß, kann d. Uebermaß Uebermaß. Uebermaß ein
 Uebermaß Uebermaß ein Uebermaß Uebermaß zu d. Uebermaß, J. ein Uebermaß Uebermaß
 zu d. Uebermaß: Es kann d. Uebermaß ein Uebermaß Uebermaß d. Uebermaß Uebermaß
 Uebermaß Uebermaß d. Uebermaß Uebermaß, d. h. ein Uebermaß Uebermaß Uebermaß
 Uebermaß Uebermaß d. Uebermaß Uebermaß, d. h. ein Uebermaß Uebermaß Uebermaß
 Uebermaß Uebermaß d. Uebermaß Uebermaß, d. h. ein Uebermaß Uebermaß Uebermaß.

Es kann d. Uebermaß Uebermaß für d. ein d. Uebermaß Uebermaß, d. h. ein Uebermaß Uebermaß:

$$J = \frac{1}{\mu A \sqrt{2g}} \int_0^h (p z^2 + q z^3 + r z^4) dz$$

$$= \frac{1}{\mu A \sqrt{2g}} \left(\frac{p h^3}{3} + \frac{q h^4}{4} + \frac{r h^5}{5} \right)$$

$$J = \frac{1}{\mu A} \sqrt{\frac{2h}{g}} \left(p + \frac{1}{3} q h + \frac{1}{5} r h^2 \right)$$

Es kann d. Uebermaß Uebermaß Uebermaß Uebermaß d. Uebermaß Uebermaß
 Uebermaß Uebermaß d. Uebermaß Uebermaß, d. h. ein Uebermaß Uebermaß Uebermaß
 Uebermaß Uebermaß d. Uebermaß Uebermaß, d. h. ein Uebermaß Uebermaß Uebermaß
 Uebermaß Uebermaß d. Uebermaß Uebermaß, d. h. ein Uebermaß Uebermaß Uebermaß.

$$J = p + qh + rh^2 \quad J = p + \frac{1}{3} qh + \frac{1}{5} rh^2 \quad \text{und } H = p.$$

und Bewegung ergibt sich:

$$T = \frac{1}{\mu A} \sqrt{\frac{2h}{g}} \left\{ H + \frac{1}{3} (-D + 4g - 3H) + \frac{2}{3} (D - 2g + H) \right\}$$

$$T = \frac{D + 8g + 6H}{15 \mu A} \sqrt{\frac{2h}{g}}$$

Ball. Zeit t zu bestimmen, wenn man für v Anfangswert v_0 setzt und $t=0$ ist

$$t = D_0 - T = \frac{1}{\mu A} \left\{ \frac{D_0 + 8g + 6H}{15} \sqrt{\frac{2h}{g}} - \frac{D + 8g + 6H}{15} \sqrt{\frac{2h}{g}} \right\}$$

Wenn v Geschwindigkeit der Geschwindigkeit v_0 ist, so sind zwei verschiedene Fälle zu unterscheiden. Erstlich $v_0 > v$ d. h. die Bewegung ist beschleunigt, d. h. die Bewegung ist beschleunigt, d. h. die Bewegung ist beschleunigt, d. h. die Bewegung ist beschleunigt.

Es sei a, a' die Beschleunigung einer abwärtsbewegenden Kugel, b, b' die Beschleunigung einer aufwärtsbewegenden Kugel, H die Höhe der Kugel, D die Distanz zwischen den Kugeln, g die Erdbeschleunigung.

$$D = ab \text{ u. } H = a'b'$$

$$\text{und falls: } D + 8g + 6H = 3ab + 8a'b' + 2(ab' + a'b)$$

Es sei v_0 die Anfangsgeschwindigkeit, v die Geschwindigkeit, t die Zeit, h die Höhe der Kugel, g die Erdbeschleunigung.

Wenn $v_0 > v$ d. h. die Bewegung ist beschleunigt, so sind zwei verschiedene Fälle zu unterscheiden. Erstlich $v_0 > v$ d. h. die Bewegung ist beschleunigt, d. h. die Bewegung ist beschleunigt, d. h. die Bewegung ist beschleunigt.

$$\text{und falls: } D + 8g + 6H = 3D + 8H + 4\sqrt{D^2 + H^2}$$

Es wird mit Hilfe der bekannten Gesetze der Bewegung die Zeit t bestimmt, die eine Kugel von der Höhe H bis zur Höhe D benötigt. Die Zeit t wird durch die Gleichung $D = H - \frac{1}{2}gt^2$ bestimmt. Die Zeit t wird durch die Gleichung $D = H - \frac{1}{2}gt^2$ bestimmt. Die Zeit t wird durch die Gleichung $D = H - \frac{1}{2}gt^2$ bestimmt.

$\dot{J}_0 : g_0 : \mathcal{H} = (a + h_0) : (a + \frac{1}{2} h_0) : a$
 also $J = \frac{a + \frac{1}{2} h_0}{a + h_0} \dot{J}_0$ und $\mathcal{H} = \frac{a}{a + h_0} \dot{J}_0$

Summe $\dot{J}_0 + 8g_0 + 6\mathcal{H} = \frac{15a + 5h_0}{a + h_0} \dot{J}_0$
 also $\dot{J} + 8g + 6\mathcal{H} = \frac{15a + 5h}{a + h} \dot{J} = \frac{15a + 5h}{a + h_0} \dot{J}_0$
 also $t = \frac{\dot{J}_0}{\mu A} \left(\frac{a + \frac{1}{2} h_0}{a + h_0} \sqrt{\frac{2h_0}{g}} - \frac{a + \frac{1}{2} h}{a + h} \sqrt{\frac{2h}{g}} \right)$

Es sei \dot{J}_0 die Abflussmenge eines Kanals, μ die Weisung des Ventils und μA die Querschnittsfläche des Ventils. \dot{J}_0 ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ . \dot{J} ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ und dem Ventilschließungsgrad μ .

$\zeta = \frac{1}{\mu^2} - 1 = \frac{1}{\mu^2} - 1$ also $\frac{1}{\mu} = \sqrt{1 + \zeta}$

Es sei \dot{J}_0 die Abflussmenge eines Kanals, μ die Weisung des Ventils und μA die Querschnittsfläche des Ventils. \dot{J}_0 ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ . \dot{J} ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ und dem Ventilschließungsgrad μ .



Es sei \dot{J}_0 die Abflussmenge eines Kanals, μ die Weisung des Ventils und μA die Querschnittsfläche des Ventils. \dot{J}_0 ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ . \dot{J} ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ und dem Ventilschließungsgrad μ .

Es sei \dot{J}_0 die Abflussmenge eines Kanals, μ die Weisung des Ventils und μA die Querschnittsfläche des Ventils. \dot{J}_0 ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ . \dot{J} ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ und dem Ventilschließungsgrad μ .

Es sei \dot{J}_0 die Abflussmenge eines Kanals, μ die Weisung des Ventils und μA die Querschnittsfläche des Ventils. \dot{J}_0 ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ . \dot{J} ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ und dem Ventilschließungsgrad μ .

Es sei \dot{J}_0 die Abflussmenge eines Kanals, μ die Weisung des Ventils und μA die Querschnittsfläche des Ventils. \dot{J}_0 ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ . \dot{J} ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ und dem Ventilschließungsgrad μ .

Es sei \dot{J}_0 die Abflussmenge eines Kanals, μ die Weisung des Ventils und μA die Querschnittsfläche des Ventils. \dot{J}_0 ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ . \dot{J} ist die Abflussmenge des Kanals mit dem Ventilschließungsgrad μ und dem Ventilschließungsgrad μ .

sind in fest fest, in welcher Zeit wird sich diese bewegliche Masse in h . Zeit mit
 einem beweglichen sei 2. Masse 1. Hart festgehaltene ein Gefäß über d. 9. Jahrgang d. H. K. u. d. H.
 oder über d. Hart festgehaltene. Diese Masse Masse 2 eine Bewegung einwärts, so
 wird die Hart festgehaltene mit $v = \mu A \sqrt{2g z}$; und über gleichzeitige d. Hart festgehaltene
 V in d. Gefäß einwärts, so wird d. Hart festgehaltene $= \mu A \sqrt{2g z} - V$ sein; die bewegliche
 Hart festgehaltene Hart festgehaltene wird die Bewegung einwärts aufgeben. Diese Masse Bewegung
 wird gleichzeitige einwärts, so kann man sich vorstellen, als hätte diese Masse einwärts
 einen Zeitmoment dt verstreut, dann stellen wir d. Hart festgehaltene in diesem Zeit-
 moment: $(\mu A \sqrt{2g z} - V) dt$. Ist dies d. Zeitmoment d. Hart festgehaltene d. Gefäß in d.
 Höhe 2. so ist d. verstreute Hart festgehaltene einwärts $= + \int v dt$, also:

$$(\mu A \sqrt{2g z} - V) dt = + \int v dt$$

folglich wenn man dt z ausdrückt, so wird man die Zeit t zu erhalten, bis man unter für
 2 von h_0 bis h ändert, d. Arbeit nach d. integrieren von h_0 bis h ; soll das man
 dann wieder mit dieser integrieren von h bis h_0 in d. $+ \int v dz$ in $+ \dots$

$$t = \int_h^{h_0} \frac{\rho h_0 \int dz}{\mu A \sqrt{2g z} - V} = \frac{1}{\mu A \sqrt{2g}} \int_h^{h_0} \frac{\rho h_0 \int dz}{\sqrt{z} - \sqrt{K}}$$

mit $\sqrt{K} = \frac{V}{\mu A \sqrt{2g}}$; also $K = \frac{V^2}{2g (\mu A)^2}$

fallt $K=0$. Gefäß - Höhe, welche d. willkürliche Gefäß aufsteigt, weniger unter V d. d.
 Hart festgehaltene μA einwärts, also K keine Bewegung.

Ist $\int dz$ constant, so ist:

$$t = \frac{\int dz}{\mu A} \sqrt{\frac{z}{2}} \int_h^{h_0} \frac{dz}{\sqrt{z} - \sqrt{K}}$$

man ist:

$$\frac{dz}{\sqrt{z} - \sqrt{K}} = \frac{dz}{\sqrt{z}} + \sqrt{K} \frac{dz \sqrt{z}}{\sqrt{z} - \sqrt{K}} = \alpha \sqrt{z} + \sqrt{K} \alpha [\ell(\sqrt{z} - \sqrt{K})]$$

also:

$$t = \frac{\int dz}{\mu A} \sqrt{\frac{z}{2}} \left\{ \sqrt{h_0} - \sqrt{h} + \sqrt{K} \ell \left(\frac{\sqrt{h_0} - \sqrt{h}}{\sqrt{h} - \sqrt{K}} \right) \right\}$$

Wenn $h = K$, so wird $t = \infty$ sein, d. d. einfache für d. Höhe d. Hart festgehaltene aufsteigt
 d. Höhe K . Diese Bewegung kann mit irgendeinem oder mit irgendeinem Hart festgehaltene
 festgehalten werden, so wenn diese Bewegung erreicht wird, dass wenn einfach für d. geringe Zeit
 d. Hart festgehaltene zusammenfallen. Wenn $V=0$, so wird man wieder mit einem Hart festgehaltene
 Journal kommen, das ist ein gleichzeitige, falls man für $V=0$ $K=0$, also die geringe
 Zeit $t = 0$.

