

**Badische Landesbibliothek Karlsruhe**

**Digitale Sammlung der Badischen Landesbibliothek Karlsruhe**

**Untersuchungen über die Variation der Konstanten in der  
Mechanik**

**Winkelmann, Max**

**1909**

3. Die Beziehungen zwischen den Poissonschen und Lagrangeschen  
Störungsformeln

[urn:nbn:de:bsz:31-270659](https://nbn-resolving.org/urn:nbn:de:bsz:31-270659)

Ihre Anzahl ist wieder  $n(2n - 1)$ ; hinsichtlich ihrer Abhängigkeit von der Zeit gilt dasselbe, was am Schluß des ersten Abschnittes bemerkt worden ist.

### 3. Die Beziehungen zwischen den Poissonschen und Lagrangeschen Störungsformeln.

Wir haben somit das *Theorem* gewonnen:

*Die allgemeine Form der Poissonschen und Lagrangeschen Störungsformeln bleibt bestehen, selbst wenn die Grundkräfte der Bewegung allgemein sind und kein Potential besitzen.*

Stellen wir die beiden Formelsysteme noch einmal gegenüber:

$$(56a) \quad \text{Poisson} \quad \dot{a}_x = \sum_{\lambda} [a_x, a_{\lambda}] A_{\lambda}, \quad [a_x, a_{\lambda}] = \sum_{\nu} \frac{\partial \{a_x, a_{\lambda}\}}{\partial \{p_{\nu}, q_{\nu}\}}$$

$$(56b) \quad \text{Lagrange} \quad A_{\lambda} = \sum_{\mu} (a_{\lambda}, a_{\mu}) \dot{a}_{\mu}, \quad (a_{\lambda}, a_{\mu}) = \sum_{\nu} \frac{\partial \{q_{\nu}, p_{\nu}\}}{\partial \{a_{\lambda}, a_{\mu}\}},$$

so fällt uns die Reziprozität zwischen ihnen auf, die in Bezug auf die Klammerausdrücke als Koeffizienten namentlich in der Donkingschen Bezeichnung deutlich ausgeprägt ist. Jedes der beiden Systeme (56a, b) ist offenbar die Umkehrung des anderen. Jedem kommt eine eigentümliche Bedeutung zu, die sich so ausdrücken läßt:

*Sind die störenden Kräfte vollständig bekannt, so berechnen wir die durch sie verursachten Veränderungen der Elemente nach den Poissonschen Formeln (56a); kennen wir hingegen vollständig die Geschwindigkeiten, mit welchen die Elemente sich verändern, so erfahren wir die sie verursachenden Kräfte nach den Lagrangeschen Formeln (56b).*

Wir können in der Tat immer aus den Größen  $A$  rückwärts die Systemkomponenten  $Q$  der Störkräfte konstruieren, wie wir in Nr. 31 gezeigt haben. Die weitere Reduktion (Auflösung in Elementarkräfte) ist eine Aufgabe der Statik.<sup>1)</sup>

Wenn wir das reziproke Verhältnis der Poissonschen zu den Lagrangeschen Formeln so auffassen, wird die Polemik hinfällig, die Lagrange an seine Formeln gegen die von Poisson anschließt.<sup>2)</sup> Da wir die beiden Störungsformeln aus zwei gänzlich verschiedenen Quellen abgeleitet haben, so ist es wünschenswert, den Übergang von der einen zur andern direkt zu bewirken und damit diese durch jene

1) Der allgemeine Gedanke, überhaupt aus den Systemgrößen der Mechanik rückwärts die elementaren zu berechnen, findet sich an den kinematischen Größen der Geschwindigkeit und Beschleunigung ausgeführt bei Heun, L. d. M. Nr. 86, p. 136—139.

2) M. A. Sec. Part. Sect. VIII, Chap. I, Nr. 7, II p. 186.

zu verifizieren. Poisson hält eine solche Umkehrung durch einen direkten Eliminationsprozeß für unmöglich<sup>1)</sup>: «Mais il ne paraît pas qu'on puisse parvenir, par ce moyen, aux expressions générales de ces différentielles». <sup>2)</sup>

Bevor wir die Möglichkeit dieser Umkehrung nachweisen, will ich die vollständigen Differentialrelationen vorausschicken, die sich aus der Gleichwertigkeit der beiden Formen (3) und (4) der Zustandsgleichungen ergeben. Diese Beziehungen bilden für alle ferneren Entwicklungen das fundamentale, analytische Werkzeug.

Wir haben die  $2n$  Zustandsgrößen  $q_v, p_v$ , die  $2n$  Elemente  $a_x$  und die Zeit  $t$  als explizite Größen in den funktionalen Beziehungen

$$(4) \quad q_v = q_v(a, t), \quad p_v = p_v(a, t) \quad \text{und} \quad (3) \quad a_x = a_x(q, p, t).$$

Setzen wir nun die Werte sämtlicher  $a$  aus (3) in (4) ein, so ergeben sich in bezug auf alle  $q, p$  und  $t$  die Identitäten

$$(57) \quad (\alpha) \quad q_v \equiv q_v[a_x(q, p, t), t], \quad (\beta) \quad p_v \equiv p_v[a_x(q, p, t), t], \quad \left\{ \begin{array}{l} x \text{ von } 1 \text{ bis } 2n \\ v \text{ von } 1 \text{ bis } n \end{array} \right.$$

Wir differenzieren sie partiell nach jeder einzelnen vorkommenden Variablen und zwar

I) nach jedem  $q_\mu$ :

$$(58) \quad (57\alpha) \quad \delta_{v\mu} = \sum_x \frac{\partial q_v}{\partial a_x} \frac{\partial a_x}{\partial q_\mu}, \quad (57\beta) \quad 0 = \sum_x \frac{\partial p_v}{\partial a_x} \frac{\partial a_x}{\partial q_\mu};$$

II) nach jedem  $p_\mu$ :

$$(59) \quad (57\alpha) \quad 0 = \sum_x \frac{\partial q_v}{\partial a_x} \frac{\partial a_x}{\partial p_\mu}, \quad (57\beta) \quad \delta_{v\mu} = \sum_x \frac{\partial p_v}{\partial a_x} \frac{\partial a_x}{\partial p_\mu};$$

III) nach  $t$ :

$$(60) \quad (57\alpha) \quad 0 = \sum_x \frac{\partial q_v}{\partial a_x} \frac{\partial a_x}{\partial t} + \frac{\partial q_v}{\partial t}, \quad (57\beta) \quad 0 = \sum_x \frac{\partial p_v}{\partial a_x} \frac{\partial a_x}{\partial t} + \frac{\partial p_v}{\partial t}.$$

Umgekehrt setzen wir die Werte sämtlicher  $q, p$ , aus (4) in (3) ein, erhalten die identischen Gleichungen

$$(61) \quad a_x \equiv a_x[q_v(a, t), p_v(a, t), t] \quad \left\{ \begin{array}{l} v \text{ von } 1 \text{ bis } n \\ x \text{ von } 1 \text{ bis } 2n \end{array} \right.$$

und differenzieren sie partiell

I) nach jedem  $a_\lambda$ :

$$(62) \quad \delta_{x\lambda} = \sum_v \left\{ \frac{\partial a_x}{\partial q_v} \frac{\partial q_v}{\partial a_\lambda} + \frac{\partial a_x}{\partial p_v} \frac{\partial p_v}{\partial a_\lambda} \right\};$$

1) l. c. p. 22.

2) nämlich der Elemente.

II) nach  $t$ :

$$(63) \quad 0 = \sum_v \left\{ \frac{\partial a_x}{\partial q_v} \frac{\partial q_v}{\partial t} + \frac{\partial a_x}{\partial p_v} \frac{\partial p_v}{\partial t} \right\} + \frac{\partial a_x}{\partial t}.$$

In den so abgeleiteten Relationen (58)–(60), (62)–(63) bedeuten, wie üblich, die Zeichen  $\delta_{v\mu}$  und  $\delta_{x\lambda}$  die Zahl 0, sobald die Indices verschieden, die Zahl 1, sobald sie einander gleich sind.

Anmerkung 1. Substituieren wir entweder die Werte von  $\frac{\partial q_v}{\partial t}$ ,  $\frac{\partial p_v}{\partial t}$  nach (60) in (63), oder umgekehrt die Werte von  $\frac{\partial a_x}{\partial t}$  nach (63) in (60), so werden die Gl. (63) bez. (60) vermöge der Rel. (62), bez. (58), (59) identisch erfüllt. Die Gl. (63) bez. (60) sind also nicht unabhängig von den übrigen, lassen sich vielmehr durch eine Kombination derselben gewinnen. Oder auch: die Gl. (60) und (63) genügen, um die Rel. (58), (59), (62) zu beweisen, denn diese ergeben sich aus den oben erwähnten Identitäten.

Anmerkung 2. Die Gl. (63) drückt aus, daß von dem vollständigen Differentialausdruck

$$da_x = \sum_v \left\{ \frac{\partial a_x}{\partial q_v} dq_v + \frac{\partial a_x}{\partial p_v} dp_v \right\} + \frac{\partial a_x}{\partial t} dt$$

nur der Teil übrig bleibt, der in Gl. (24a) nach der Definition des Symbols  $\delta$  bestehen muß, da die Änderungen der Elemente allein von den Störungen der Zustandsgrößen,  $\delta q$  und  $\delta p$ , herrühren.

Anmerkung 3. Mit Hilfe der in (58), (59) erreichten Darstellungen der Zahlen 0, 1 geschehen leicht und unmittelbar solche Umkehrungen, wie z. B. die Berechnung der Systemkomponenten  $Q$  aus den Größen  $A$  auf Grund der Gl. (30). Die Gl. (31) werden aus ihnen erhalten, wenn wir (30) einmal mit  $\frac{\partial q_x}{\partial q_u}$ , das andere Mal mit  $\frac{\partial a_x}{\partial p_u}$  multiplizieren, über alle  $x$  summieren und für die rechte Seite die erste Gleichung von (58) bez. (59) beachten. Die Rel. (58), (59), (62) fließen auch aus (28a, b).

Es läßt sich nunmehr folgender Zusammenhang zwischen den beiden Klammersymbolen beweisen:

$$(64) \quad \varepsilon_{x\mu} = \sum_\lambda [a_x, a_\lambda](a_\lambda, a_\mu) = \begin{cases} 0 & \text{wenn } x \neq \mu \\ 1 & \text{wenn } x = \mu. \end{cases}$$

Erinnern wir uns der Bedeutung der Symbole nach (56), so schreibt sich ausführlich

$$\varepsilon_{x\mu} = \sum_\lambda \sum_v \left( \frac{\partial a_x}{\partial p_v} \frac{\partial a_\lambda}{\partial q_v} - \frac{\partial a_x}{\partial q_v} \frac{\partial a_\lambda}{\partial p_v} \right) \cdot \sum_v \left( \frac{\partial q_v}{\partial a_\lambda} \frac{\partial p_v}{\partial a_u} - \frac{\partial p_v}{\partial a_\lambda} \frac{\partial q_v}{\partial a_u} \right),$$

dann, die Summenglieder einzeln miteinander multipliziert, läßt sich das Produkt folgendermaßen anordnen:

$$\varepsilon_{x\mu} = \sum_{\nu} \sum_{\nu'} \left\{ \begin{aligned} &+ \frac{\partial a_x \partial p_{\nu'}}{\partial p_{\nu} \partial a_{\mu}} \sum_{\lambda} \frac{\partial a_{\lambda} \partial q_{\nu}}{\partial q_{\nu} \partial a_{\lambda}} + \frac{\partial a_x \partial q_{\nu'}}{\partial q_{\nu} \partial a_{\mu}} \sum_{\lambda} \frac{\partial a_{\lambda} \partial p_{\nu}}{\partial p_{\nu} \partial a_{\lambda}} \\ &- \frac{\partial a_x \partial p_{\nu'}}{\partial q_{\nu} \partial a_{\mu}} \sum_{\lambda} \frac{\partial a_{\lambda} \partial q_{\nu}}{\partial p_{\nu} \partial a_{\lambda}} - \frac{\partial a_x \partial q_{\nu'}}{\partial p_{\nu} \partial a_{\mu}} \sum_{\lambda} \frac{\partial a_{\lambda} \partial p_{\nu}}{\partial q_{\nu} \partial a_{\lambda}} \end{aligned} \right\}$$

Hier verschwinden die beiden letzten Doppelsummen ganz wegen (58, 59), und nach denselben Relationen zieht sich die ursprünglich dreifache Summe zusammen auf die einfache

$$(65) \quad (62) \quad \varepsilon_{x\mu} = \sum_{\nu} \left\{ \frac{\partial a_x \partial p_{\nu}}{\partial p_{\nu} \partial a_{\mu}} + \frac{\partial a_x \partial q_{\nu}}{\partial q_{\nu} \partial a_{\mu}} \right\} = \delta_{x\mu},$$

w. z. b. w. Ich fand diese Beziehung samt Beweis nachträglich auch in dem neuen, vortrefflichen Buche von Whittaker, *A Treatise on the Analytical Dynamics of Particles and Rigid Bodies* (Cambridge 1904), Chapt. XI, Nr. 130, p. 288. Dort wird jedoch auf ihre wichtige Bedeutung für den Zusammenhang der beiden Störungsformeln nicht aufmerksam gemacht. Sie findet sich aber auch schon in einer nachgelassenen Arbeit von Jacobi: *Nova methodus aequationes differentiales partiales primi ordinis inter numerum variabilium quemcunque propositas integrandi*. Ges. Werke B. 5, 1 p. 188.

Aus den Formeln (64), denen man noch die ihnen äquivalenten und ebenso leicht zu beweisenden (die Eigenschaften (35 $\alpha$ ) bez. (55 $\alpha$ ) der beiden Klammersymbole beachtend)

$$\varepsilon_{\mu x} = \sum_{\lambda} (a_x, a_{\lambda}) [a_{\lambda}, a_{\mu}] = \delta_{\mu x}$$

zur Seite stellen kann, ergibt sich ohne weiteres, daß die Gl. (56 a) die Auflösungen der Gl. (56 b) nach den  $A$  als Unbekannten und umgekehrt, daß die Gl. (56 b) die Auflösungen der Gl. (56 a) nach den  $\dot{a}$  als Unbekannten sind. Aus diesen  $n(2n - 1)$  bilinearen Relationen (64) zwischen den  $[a_x, a_{\lambda}]$  und  $(a_x, a_{\lambda})$  folgt ferner:

*Die Poissonschen Klammersymbole sind rationale Funktionen der Lagrangeschen und umgekehrt.*

Es gehört hierher noch ein Satz, den Lagrange unter der Voraussetzung konservativer Kräfte nur für das spezielle astronomische Störungsproblem als eine bemerkenswerte Folgerung aus seinen Störungsformeln angesehen hat.<sup>1)</sup> Wir verallgemeinern ihn in der folgenden Fassung:

1) M. A. Sec. Part. Sect. VII, 65. II, p. 90: C'est une conséquence importante, un résultat très remarquable.

Die Summe über die Produkte aus sämtlichen Störungsgrößen  $A$  in die zugehörigen Elementgeschwindigkeiten  $\dot{a}$  hat den Wert Null.

In Zeichen:

$$(66a) \quad \sum_x A_x \dot{a}_x = 0.$$

Diese Summe besitzt eine mechanische Bedeutung; sie stellt die Leistung der Störkräfte am System dar, welche durch die Störung seiner sämtlichen Koordinaten verursacht wird. Bezeichnen wir sie mit  $\mathfrak{Q}$ , so ist mit Rücksicht auf (29):

$$(66b) \quad \mathfrak{Q} = \frac{\delta \mathfrak{B}}{\delta t} = \sum_v Q_v \frac{\delta q_v}{\delta t} = \sum_x A_x \frac{da_x}{dt}.$$

Es waren aber von vornherein die Störungen der Koordinaten:  $\delta q_v = 0$ , so daß durch  $\mathfrak{Q} = 0$  der Satz (66a) nur als ein selbstverständliches Korollar dieser Festsetzung erscheint.

Immerhin müssen ihn auch die Störungsgleichungen bestätigen. Substituiert man nämlich in (66b) für jedes  $\dot{a}_x$  seinen Ausdruck nach (56a) oder für jedes  $A_x$  nach (56b), so kommt

$$\sum_x A_x \dot{a}_x = \sum_x \sum_\lambda [a_x, a_\lambda] A_x A_\lambda = \sum_x \sum_\lambda (a_x, a_\lambda) \dot{a}_x \dot{a}_\lambda;$$

und da beide Summenbuchstaben  $x, \lambda$  die Zahlen von 1 bis  $2n$  durchlaufen, so kann man auch schreiben:

$$\begin{aligned} \sum_x A_x \dot{a}_x &= \frac{1}{2} \sum_x \sum_\lambda A_x A_\lambda \{ [a_x, a_\lambda] + [a_\lambda, a_x] \} \\ &= \frac{1}{2} \sum_x \sum_\lambda \dot{a}_x \dot{a}_\lambda \{ (a_x, a_\lambda) + (a_\lambda, a_x) \}. \end{aligned}$$

Die in Klammern stehenden Faktoren verschwinden wegen (35, 55) und deshalb auch  $\sum_x A_x \dot{a}_x$ .

Damit ist der Zusammenhang der beiden Systeme von Störungsgleichungen hinreichend aufgeklärt. Wir untersuchen nunmehr den Einfluß, welchen die Grundkräfte auf ihre Struktur ausüben.

#### 4. Theorem über das Poissonsche Klammersymbol.

Die beiden Klammersymbole sind, wie schon bemerkt, Funktionen der Elemente und der Zeit. Ihre Abhängigkeit von der Zeit, sofern sie als selbständige Veränderliche auftritt, wird aber allein durch den Charakter der Grundkräfte bestimmt. In bezug hierauf gilt das folgende, fundamentale Theorem: