

# **Badische Landesbibliothek Karlsruhe**

**Digitale Sammlung der Badischen Landesbibliothek Karlsruhe**

## **Gesammelte Werke**

Die Prinzipien der Mechanik

**Hertz, Heinrich**

**Leipzig, 1910**

Zeitintegral der Energie

[urn:nbn:de:bsz:31-288857](https://nbn-resolving.org/urn:nbn:de:bsz:31-288857)

**Folgerung 1.** Bei beliebiger Bewegung eines mono- 585  
cyklischen Systems ist der Ausdruck

$$\frac{d\Omega}{\mathcal{E}}$$

das vollständige Differential einer Funktion der Parameter und der cyklischen Intensität des Systems, nämlich der Funktion

$$2 \log \frac{q}{q_0} ,$$

in welcher  $q_0$  das cyklische Moment für eine willkürlich gewählte Anfangslage bedeutet. Diese Funktion wird auch die Entropie des monocyclischen Systems genannt.

**Folgerung 2.** Der Wert des für eine beliebige endliche 586  
Bewegung eines monocyclischen Systems gebildeten Integrales

$$\int \frac{d\Omega}{\mathcal{E}}$$

hängt nur ab von den Zuständen des Systems in der Anfangs- und Endlage der Bewegung, nicht aber von den zwischen beiden Lagen durchlaufenen Zuständen. Der Wert jenes Integrales wird Null für jede Bewegung, welche das System zu seinem Anfangszustand zurückführt.

Denn der Wert jenes Integrales ist gleich dem Unterschiede der Entropie im Anfangs- und im Endzustande der Bewegung.

**Folgerung 3.** Bei der adiabatischen Bewegung eines 587  
monocyclischen Systems bleibt die Entropie konstant. Denn für die adiabatische Bewegung ist  $\mathfrak{P}$ , also auch  $d\Omega$  gleich Null. Die adiabatische Bewegung eines monocyclischen Systems wird deshalb auch eine isentropische genannt.

### Zeitintegral der Energie.

**Bemerkung 1.** Ändern sich bei der adiabatischen Be- 588  
wegung eines cyklischen Systems die cyklischen Koordinaten  $p_e$

in einer gewissen endlichen Zeit um die Beträge  $\bar{p}_e$ , so ist das Zeitintegral der Energie des Systems, genommen über jene Zeit, gleich

$$\frac{1}{2} \sum_1^r q_e \bar{p}_e .$$

Denn es kann die Energie des Systems geschrieben werden in der Form (286b):

$$\frac{1}{2} \sum_1^r q_e \dot{p}_e ,$$

und hierin sind für die adiabatische Bewegung die  $q_e$  Konstanten.

589 **Bemerkung 2.** Die Variation des Zeitintegrals der Energie eines adiabatischen Systems bei variiertter Bewegung des Systems hängt ab erstens von der Variation der Parameter während der ganzen Zeit, über welche das Integral gebildet ist, zweitens aber auch von den in der Zeit konstanten Variationen, welche die in der Zeit konstanten cyklischen Momente des Systems erleiden.

590 **Bezeichnung.** Wir bezeichnen im folgenden:  
mit  $\delta$  eine Variation, bei welcher die cyklischen Momente willkürliche Variationen erleiden,  
mit  $\delta_q$  eine Variation, bei welcher die cyklischen Momente keine Variationen erleiden,  
endlich mit  $\delta_p$  eine Variation, bei welcher die cyklischen Momente solche Variationen erleiden, daß die Anfangs- und Endwerte der cyklischen Koordinaten unvariirt bleiben.

591 **Folgerung.** Aus der Bezeichnung folgt von selbst für alle  $e$ :

$$\delta_q q_e = 0 , \quad \delta_p \bar{p}_e = 0 ,$$

also wird nach 588 für beliebige Variationen der Parameter:



$$\delta_q \int \mathcal{E} dt = \frac{1}{2} \sum_1^r q_\sigma \delta_q \bar{p}_\sigma \quad \text{a)}$$

$$\delta_p \int \mathcal{E} dt = \frac{1}{2} \sum_1^r \bar{p}_\sigma \delta_p q_\sigma \quad \text{b)}$$

**Anmerkung.** In einem adiabatischen System ist es stets, 592  
und zwar im allgemeinen nur auf eine Weise möglich, bei  
beliebiger Variation der Parameter den cyklischen Momenten  
solche Variationen zu erteilen, daß die Anfangs- und End-  
werte der cyklischen Koordinaten unvariirt bleiben.

Denn aus der allgemeinen Beziehung:

$$\dot{p}_\sigma = \frac{1}{m} \sum_1^r \bar{h}_{\sigma\sigma} q_\sigma$$

folgt für ein adiabatisches System, in welchem sich die  $p_\sigma$   
den Werten  $p_{\sigma_0}$  auf die Werte  $p_{\sigma_1}$  ändern:

$$p_{\sigma_1} - p_{\sigma_0} = \frac{1}{m} \sum_1^r q_\sigma \int_0^1 \bar{h}_{\sigma\sigma} dt \quad ,$$

also bei beliebiger Variation der Parameter und der cyklischen  
Momente:

$$\delta p_{\sigma_1} - \delta p_{\sigma_0} = \frac{1}{m} \sum_1^r q_\sigma \delta \int_0^1 \bar{h}_{\sigma\sigma} dt + \frac{1}{m} \sum_1^r \delta q_\sigma \int_0^1 \bar{h}_{\sigma\sigma} dt \quad .$$

Diese Gleichungen aber bilden  $r$  nicht homogene, lineare Gleichungen für die  $r$  Größen  $\delta q_\sigma$ , welche also stets eine und zwar im allgemeinen nur eine Lösung zulassen, insbesondere auch dann, wenn die links stehenden Variationen verschwinden.

Variationen der Art, welche wir mit  $\delta_p$  bezeichneten, sind also auch bei beliebiger Variation der Parameter stets möglich.

**Lehrsatz.** Bei gleicher, übrigens willkürlicher Variation 593  
der Parameter während einer gewissen Zeit fällt die Variation

des Zeitintegrals der Energie in einem adiabatischen System entgegengesetzt gleich aus, wenn man das eine Mal die cyklischen Momente des Systems unvariirt läßt, das andere Mal sie so variirt, daß Anfangs- und Endwerte der cyklischen Koordinaten unvariirt bleiben.

Denn für eine beliebige Variation ist:

$$\begin{aligned} \delta \int \mathfrak{E} dt &= \delta_q \int \mathfrak{E} dt + \sum_1^r \int \frac{\partial_q \mathfrak{E}}{\partial q_e} \delta q_e dt \\ &= \delta_q \int \mathfrak{E} dt + \sum_1^r \bar{p}_e \delta q_e \quad , \end{aligned}$$

also insbesondere für eine Variation, bei welcher Anfangs- und Endwerte der  $p_e$  unvariirt bleiben.

$$\delta_p \int \mathfrak{E} dt = \delta_q \int \mathfrak{E} dt + \sum_1^r \bar{p}_e \delta_p q_e \quad .$$

Subtrahirt man hiervon zweimal die Gleichung 591b, so folgt:

$$\delta_q \int \mathfrak{E} dt = - \delta_p \int \mathfrak{E} dt \quad ,$$

welches die Behauptung ist.

Man vergleiche übrigens die verwandten Sätze 96 und 293.

## II. Verborgene cyklische Bewegung.

### Erläuterungen und Definitionen.

- 594 1. Wir sagen, ein System enthalte verborgene Massen, wenn durch die der Beobachtung zugänglichen Koordinaten des Systems noch nicht die Lage aller Massen des Systems bestimmt ist, sondern nur die Lage eines Theiles derselben.
- 595 2. Diejenigen Massen, deren Lagen bei vollständiger Angabe der beobachtbaren Koordinaten des Systems dennoch unbekannt bleibt, heißen verborgene Massen, ihre Bewegungen