

Badische Landesbibliothek Karlsruhe

Digitale Sammlung der Badischen Landesbibliothek Karlsruhe

Gesammelte Werke

Die Prinzipien der Mechanik

Hertz, Heinrich

Leipzig, 1910

1. Vektorgrößen in bezug auf ein System

[urn:nbn:de:bsz:31-288857](https://nbn-resolving.org/urn:nbn:de:bsz:31-288857)

Abschnitt 7. Kinematische Begriffe.

I. Vektorgrößen in bezug auf ein System.

Definition. Vektorgröße in bezug auf ein System heißt 237 jede Größe, welche zu dem System in Beziehung steht, und welche dieselbe Art der mathematischen Mannigfaltigkeit hat, wie eine denkbare Verrückung des Systems.

Bemerkungen dazu.

1. Eine Verrückung eines Systems ist selbst eine Vektorgröße in bezug auf das System. Jedes Produkt einer Verrückung des Systems mit irgend welchen nicht gerichteten Größen ist eine Vektorgröße in bezug auf das System. 238

2. Jede Vektorgröße in bezug auf ein System kann 239 geometrisch dargestellt werden durch eine denkbare Verrückung des Systems. Die Richtung der sie darstellenden Verrückung nennen wir auch die Richtung der Vektorgröße. Der Maßstab der Darstellung kann und soll stets so gewählt werden, daß die darstellende Verrückung unendlich klein wird. Jeder Vektor in bezug auf ein System, welcher sich mit der Lage des Systems ändert, kann alsdann dargestellt werden als eine unendlich kleine Verrückung des Systems aus der Lage, zu welcher sein augenblicklicher Wert gehört.

3. Eine Vektorgröße in bezug auf einen einzelnen materiellen Punkt ist ein Vektor im gewöhnlichen Sinne des Wortes. Jeder Vektor in bezug auf einen Punkt kann dargestellt werden durch eine geometrische Verrückung des Punktes, insbesondere durch eine unendlich kleine Verrückung aus seiner gegenwärtigen Lage. 240

4. Unter Komponenten und reduzierten Komponenten 241 eines Vektors sind diejenigen Vektoren gleicher Art verstanden, welche dargestellt sind durch die Komponenten und reduzierten

Komponenten derjenigen unendlich kleinen Verrückung, welche den ursprünglichen Vektor darstellt (48, 71).

Die reduzierte Komponente eines bestimmten Vektors in Richtung einer Koordinate p_e nennen wir wiederum kurz die Komponente des Vektors nach p_e , oder noch kürzer den Vektor nach der Koordinate p_e .

Wo es ohne Mißverständnis geschehen kann, wird mit Komponente oder reduzierte Komponente kurz die Größe dieser Komponenten bezeichnet.

- 242 **Aufgabe 1a.** Aus den Komponenten h_v eines Vektors nach den $3n$ rechtwinkligen Koordinaten die Komponenten k_e nach den allgemeinen Koordinaten p_e abzuleiten.

Sind die $d\bar{x}_v$ die Komponenten nach den x_v derjenigen Verrückung, welche die Vektorgröße darstellt, und sind die $d\bar{p}_e$ die Komponenten derselben Verrückung nach den p_e , so sind nach 80 die $d\bar{p}_e$ durch die $d\bar{x}_v$ gegeben. Den $d\bar{p}_e$ und $d\bar{x}_v$ aber sind die k_e und h_v beziehlich proportional, also ist

$$k_e = \sum_v^{3n} \alpha_{vq} h_v = \sum_v^{3n} \frac{\partial x_v}{\partial p_e} h_v .$$

- 243 **Aufgabe 1b.** Aus den Komponenten k_e eines Vektors nach den p_e die Komponenten h_v des Vektors nach den rechtwinkligen Koordinaten abzuleiten.

Die Gleichungen 242 geben nur r Gleichungen für die $3n$ Größen h_v , aus welchen sich diese letzteren also nicht bestimmen lassen. In der Tat ist auch die Aufgabe im allgemeinen unbestimmt. Denn nicht alle denkbaren Lagen und Verrückungen eines Systems lassen sich durch die p_e ausdrücken, sondern nur ein Teil derselben, unter diesen die möglichen Verrückungen.

Nur in dem Falle also, daß der gegebene Vektor einer Verrückung parallel ist, welche sich durch die p_e und ihre Änderungen darstellen läßt, ist die Aufgabe lösbar; in diesem Falle aber ist nach 81

$$h_v = \sum_e^r \beta_{vq} k_e .$$

Aufgabe 2a. Aus den Komponenten h_v eines Vektors 244 nach den rechtwinkligen Koordinaten seine Größe h zu bestimmen.

Unter Benutzung von 83 erhält man:

$$h^2 = \sum_1^{3n} \frac{m}{m_v} h_v^2 .$$

Aufgabe 2b. Aus den Komponenten k_e eines Vektors 245 nach den allgemeinen Koordinaten p_e seine Größe h zu bestimmen.

Die Aufgabe ist wiederum im allgemeinen unbestimmt wie 243.

Nur in dem Falle, daß außer den Komponenten k_e noch die Tatsache bekannt gegeben ist, daß der fragliche Vektor einer durch die p_e ausdrückbaren Verrückung parallel ist, ist h durch die k_e bestimmt, und in diesem Falle ist nach 82

$$k^2 = \sum_1^r \sum_1^r b_{e\sigma} k_e k_\sigma .$$

Aufgabe 3a. Aus den Komponenten h_v eines Vektors 246 nach den x_v die Komponente des Vektors in Richtung einer beliebigen Verrückung ds zu finden.

Ist ds' die Länge, und sind die $d\bar{x}_v$ die reduzierten Komponenten der Verrückung, durch welche wir den Vektor darstellen, so ist die Komponente dieser Verrückung in Richtung von ds nach 48 und 84:

$$ds' \cos s, s' = \frac{1}{ds} \sum_1^{3n} dx_v d\bar{x}_v .$$

Multiplizieren wir diese Gleichung mit dem Verhältnis zwischen der Größe des Vektors und der Länge der Verrückung, durch welche wir ihn darstellen, so erhalten wir links die gesuchte Komponente; rechts treten an Stelle der $d\bar{x}_v$ die h_v , und wir erhalten also als Lösung der Aufgabe die gesuchte Größe gleich:

$$\sum_1^{3n} h_\nu \frac{dx_\nu}{ds}$$

oder nach 72 gleich:

$$\sum_1^{3n} \sqrt{\frac{m}{m_\nu}} h_\nu \cos s, x_\nu .$$

- 247 **Aufgabe 3b.** Aus den Komponenten k_e eines Vektors nach den p_e die Komponente des Vektors in der Richtung einer beliebigen durch die p_e ausdrückbaren Verrückung ds zu bestimmen.

Wenden wir dieselbe Überlegung an, wie in der vorigen Aufgabe, so folgt nach 48 und 85 die gesuchte Größe gleich:

$$\sum_1^r k_e \frac{dp_e}{ds}$$

oder nach 78 und 79 gleich:

$$\sum_1^r \sum_1^r b_{e\sigma} k_e \sqrt{a_{\sigma\sigma}} \cos s, p_\sigma .$$

- 248 **Anmerkung.** Obwohl also durch die Größen k_e im allgemeinen nicht alle beliebigen Komponenten eines Vektors bestimmt sind, so sind doch durch jene Größen die Komponenten des Vektors in allen solchen Richtungen bestimmt, welche sich durch die p_e darstellen lassen, also in jeder möglichen Richtung.

- 249 **Lehrsatz 1.** Damit der Vektor, dessen Komponenten nach den p_e die Größen k_e sind, senkrecht stehe auf einer Verrückung, für welche die p_e die Änderungen dp_e erleiden, ist notwendige und hinreichende Bedingung die Erfüllung der Gleichung:

$$\sum_1^r k_e dp_e = 0 .$$

Dies folgt aus 85, wenn wir die k_e den dp'_e proportional annehmen.

Lehrsatz 2. Damit der Vektor, dessen Komponenten 250 nach den p_α die h_α sind, senkrecht stehe auf jeder möglichen Verrückung des Systems, ist notwendige und hinreichende Bedingung, daß sich die r Größen h_α darstellen lassen in der Form:

$$h_\alpha = \sum_1^k p_{\alpha\gamma} \gamma_\gamma \quad ,$$

in welcher die $p_{\alpha\gamma}$ den Bedingungsgleichungen des Systems entnommen (130) und die γ_γ k frei zu bestimmende Größen sind.

Dies folgt aus 148 und 150, wenn wir die h_α durch die $d\bar{p}_\alpha$ dargestellt annehmen.

Bemerkung 1. Vektoren in bezug auf ein und dasselbe 251 System können zusammengesetzt und zerlegt werden wie die denkbaren Verrückungen des Systems.

Die Zusammensetzung von Vektoren in bezug auf dasselbe System erfolgt also nach den Regeln der algebraischen Addition (52).

Bemerkung 2. Vektoren in bezug auf verschiedene Sy- 252 steme sind zu betrachten als Größen verschiedener Art; sie können nicht zusammengesetzt, noch addiert werden.

Bemerkung 3. Eine Vektorgröße in bezug auf ein ge- 253 wisses System kann betrachtet werden als eine Vektorgröße in bezug auf jedes größere System, von welchem das ursprüngliche einen Teil bildet.

Aufgabe 1. Dieselbe Vektorgröße werde einmal betrachtet 254 als Vektorgröße in bezug auf ein Teilsystem, das andere Mal als Vektorgröße in bezug auf das vollständige System. Aus den Komponenten h_ν nach den rechtwinkligen Koordinaten x_ν , im ersten Falle sollen die Komponenten h'_ν nach den entsprechenden Koordinaten x'_ν im zweiten Falle berechnet werden.

Es sei die Masse des Teilsystems m , die des vollständigen Systems m' . Die Koordinaten x_ν des Teilsystems sind zugleich Koordinaten des vollständigen Systems, nur um der verschiedenen Auffassung willen sind sie als solche mit x'_ν bezeichnet. Erteilen wir daher dem Teilsystem eine beliebige

Verrückung, welche eo ipso zugleich eine Verrückung des vollständigen Systems ist, so ist $dx'_v = dx_v$ für die gemeinsamen Koordinaten, während für die übrigen $dx'_v = 0$ ist. Nun ist nach 73: $m'd\bar{x}'_v = m_v dx'_v$ und $m d\bar{x}_v = m_v dx_v$, also ist $m'd\bar{x}'_v = m d\bar{x}_v$. Für einen Vektor, welcher durch jene Verrückung dargestellt wird, ist die Komponente nach x_v mit $d\bar{x}_v$, die nach x'_v mit $d\bar{x}'_v$ proportional. Als Lösung der Aufgabe erhalten wir also:

$$m'h'_v = m h_v$$

für diejenigen v , welche beiden Systemen gemeinsam sind, während für die übrigen

$$h'_v = 0 \quad \text{ist.}$$

- 255 **Aufgabe 2.** Dieselbe Vektorgröße werde einmal betrachtet als Vektorgröße in bezug auf ein Teilsystem, das andere Mal als Vektorgröße in bezug auf das vollständige System. Aus den Komponenten k'_e nach den allgemeinen Koordinaten p_e im ersten Falle die Komponenten k'_e nach den entsprechenden Koordinaten p'_e im zweiten zu bestimmen.

Es sei wieder die Masse des Teilsystems m , die des vollständigen Systems m' . Wir setzen voraus, daß die Koordinaten p_e des Teilsystems zugleich Koordinaten des vollständigen Systems sind und nur um der verschiedenen Auffassung willen im letzteren Falle mit p'_e bezeichnet werden. Von den nicht gemeinsamen p'_e setzen wir voraus, daß sie nicht Koordinaten des Teilsystems seien. Unter diesen Voraussetzungen ergibt eine der vorigen (254) analoge Betrachtung als Lösung der Aufgabe:

$$m' k'_e = m k_e$$

für die gemeinsamen Koordinaten, während für die übrigen

$$k'_e = 0 \quad \text{ist.}$$

Ohne die gemachten Voraussetzungen aber ist die Aufgabe unbestimmt.